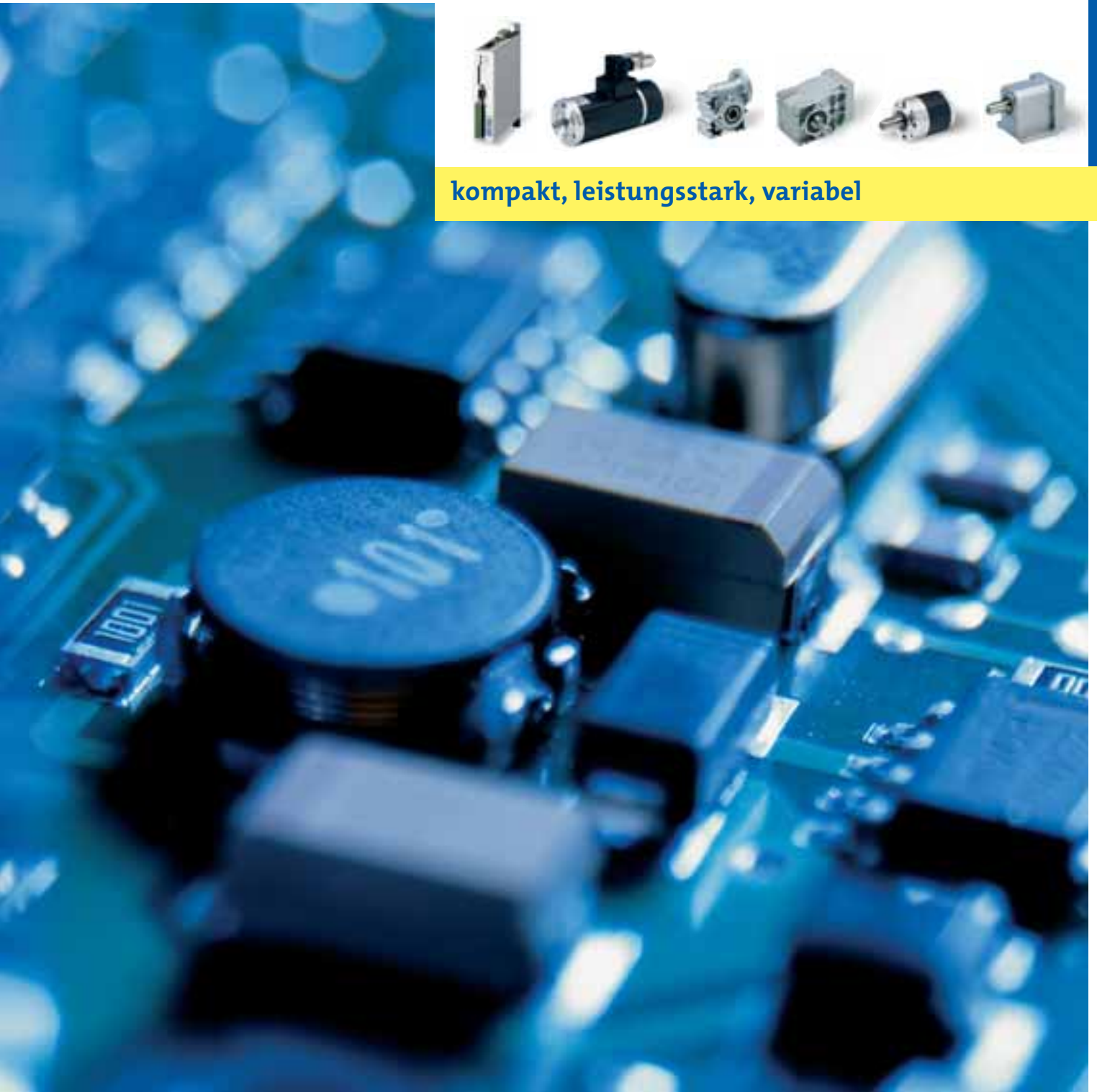


Servo Drives 930



kompakt, leistungsstark, variabel



Lenze

Das Unternehmen | Lenze Kleinantriebe stellt sich vor

Es sind mechatronische Antriebssysteme, die heute im Anlagen- und Maschinenbau für Innovation sorgen. Als kompetenter Partner für Antriebs- und Automatisierungsaufgaben bieten wir Ihnen komplette Lösungen. Statt einzelner Antriebe stehen Bewegungsfunktionen im Mittelpunkt. Insofern unterstützt Lenze die Mechatronik als Schlüsseltechnologie des 21. Jahrhunderts mit passenden Produkten und dem Wissen unserer Applikations-spezialisten.

Lenze Kleinantriebe hat sich spezialisiert auf Antriebstechnik im Leistungsbereich von 12 bis 750 Watt. Zum Produktprogramm gehören Gleichstrom-Permanentmagnetmotoren sowie Asynchron- und Synchronmotoren, die sich mit Schnecken-, Kegel-, Stirnrad- oder Planetengetrieben kombinieren lassen. Kompakte, hochdynamische Kraftpakete sind die Folge. Klein und fein sind auch die passenden, intelligenten Servo-Umrichter, die sich als mechatronische Einheiten direkt mit den Motoren verbinden lassen, dezentral in der Maschine installiert sind oder im Schaltschrank einfach nur Platz sparen – Feldbusanbindung inklusive.

Das Portfolio von Lenze Kleinantriebe ist modular aufgebaut. So lassen sich mit standardisierten Komponenten individuelle Aufgaben lösen – ob nun direkt am Netz oder batteriebetrieben. Dabei sind wir seit 1985 in vielen Branchen zu Hause. Beispiele sind Anwendungen in der Fördertechnik, Medizintechnik, Dosiertechnik, Handling und Robotik oder der Druck- und Verpackungsindustrie.

Unser Ziel ist klar formuliert: Sie erhalten von uns mechatronische Lösungen, die sich einfach einsetzen lassen und bereits viel Wissen über Ihre Maschinenfunktionen enthalten. Sie können sich beim Einsatz der Antriebs- und Automatisierungstechnik von Lenze bequem zurücklehnen und erreichen gleichzeitig eine höhere Produktivität für Ihre Maschinen und Anlagen.

Sprechen wir darüber.



Inhalt | Servo Drives 930

Allgemeines

Systemübersicht	5
Typenschlüssel	6
Einbaulagen	10
Kurzzeichenlegende	11
Elektronik Technik	12
Software Technik	17
Motoren Technik	18

Antriebsauswahl

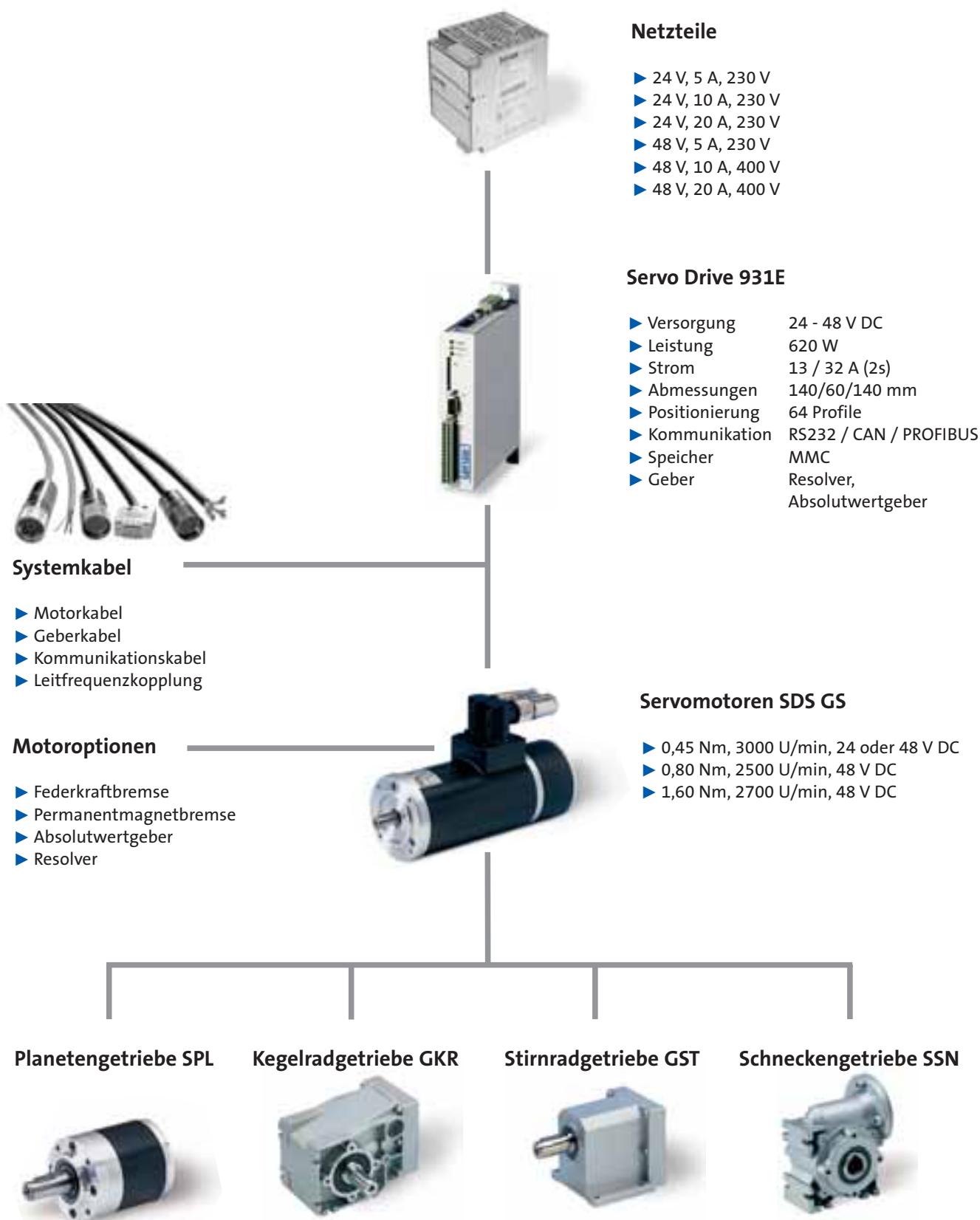
Servo Drives 930	22
Servomotoren SDSGS	24
Servo-Schneckengetriebemotoren SSN	26
Servo-Planetengetriebemotoren SPL	34
Servo-Stirnradgetriebemotoren GST	42
Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR	50

Lenze in aller Welt	62
---------------------------	----





Systemübersicht Servo Drives 930





Allgemeines Typenschlüssel

Typenschlüssel Servo Drives 930

931ECK10 2.0 x.x.x.x.x

Produktreihe

930

Baugröße / Leistungsbereich

1- bis 600 W

Bauform

E- Einbaugerät für Schaltschrank IP 20

Kommunikation

C- CAN Bus integriert

P- PROFIBUS integriert

Spannungsklasse

K- Ausführung für Kleinspannung

Optionen

1- Eingänge und Ausgänge

Einbau

0- Schaltschrankeinbau

Hardwarestand

2.0-Serie, Stand 2.0

Softwarestand



Typenschlüssel Systemkabel Servo Drives 930

931EKR01UOS

Umrichtertyp

931

Reihe

E- Einbaugerät für Schaltschrank IP 20

Art

K- Kabel

Verwendung

R- Resolver
L- Leistung
C- CAN Bus
S- Seriell
E- Encoder
K- Kopplung Leitfrequenz
X- nicht beschrieben

Länge

01- <1 m
02- 1-2 m
03- 2-3 m
04- 3-4 m
05- 4-5 m
XX- nicht beschrieben

Zuordnung

U- Universell

Leitungsende 1

O- offenes Ende
S- Stecker
B- Buchse
X- nicht beschrieben

Leitungsende 2

O- offenes Ende
S- Stecker
B- Buchse
A- Abschlusswiderstand
X- nicht beschrieben



Allgemeines Typenschlüssel

Typenschlüssel Motoren Baureihe SDS

SDSGSR5056-22

Produktgruppe

S- Kleinantriebe

Stromart

D- Drehstrom

Belüftung

S- Selbstgekühlt

Ausführung

G- Glattes Gehäuse

Maschinenart

S- Synchronmaschine

Anbauten Ausführung

RS- Resolver

AG- Absolutwertgeber

BA- Bremse und Absolutwertgeber

BS- Bremse und Resolver

Motorbaugröße

Achshöhe nach Norm z. B. 056 = IEC56

Baulänge

2- M, mittel

Polpaarzahl

2- 4 polig



Typenschlüssel für Getriebemotoren

SSN40-2GVAR-056C22

Produktgruppe

- G- Getriebe
- S- Kleinantriebe

Produktfamilie

- KR- Kegelradgetriebe
- PL- Planetengetriebe
- SN- Schneckengetriebe
- ST- Stirnradgetriebe

Größe

- Stirnradgetriebe -03, 04, 05
- Kegelradgetriebe -03, 04, 05
- Schneckengetriebe 31, 40
- Planetengetriebe -52, 62, 81, 12

Stufenzahl

- 1- einstufig
- 2- zweistufig
- 3- dreistufig

Antriebsseitige Ausführung

- G- Synchronmotor Typenreihe SDS

Abtriebsseitige Ausführung

Wellenausführung

- V- Vollwelle
- D- Doppelwelle
- H- Hohlwelle

Gehäuseausführung

- A- Fuß und Rezess
- C- ohne Fuß mit Rezess

Abtriebsflansch

- L- Rundflansch mit Gewindebohrungen
- R- ohne Flansch
- K- Rundflansch mit Durchgangsbohrung

Motorbaugröße

Achshöhe nach Norm z. B. 056 = IEC56

Ausführung

- C- Kompaktmotor mit Lenze Anschlussflansch
- N- Normmotor mit IEC-Anschlussflansch

Baulänge

- 2- M, mittel

Polpaarzahl

- 2- 4 polig

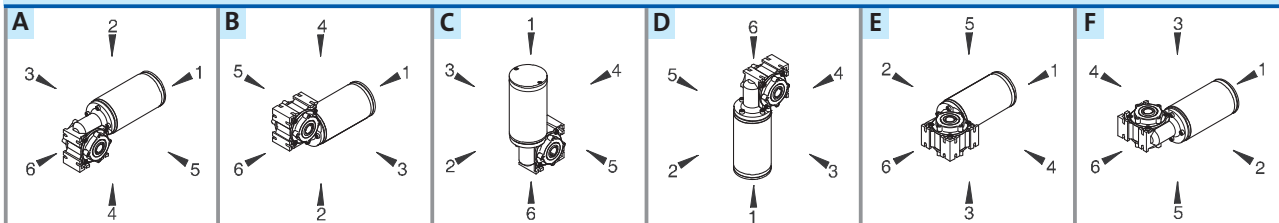
Einbaulage (A-F) und Lage der Systembausteine (1-6)

SSN□□-1G□□

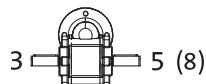
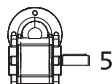
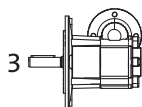
Vollwelle: 3, 5, 8

Flansch: 3, 5

Elektrischer Anschluss: 2, 3, 4, 5



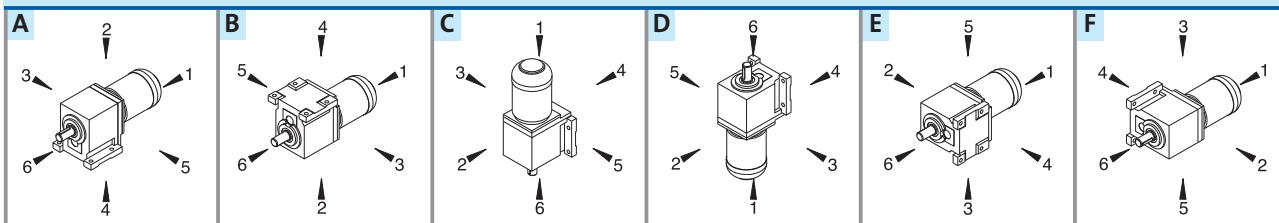
Wellen-Flanschlage



Stirnradgetriebemotoren GST

GST□□-□G□□

Elektrischer Anschluss: 2, 3, 4, 5



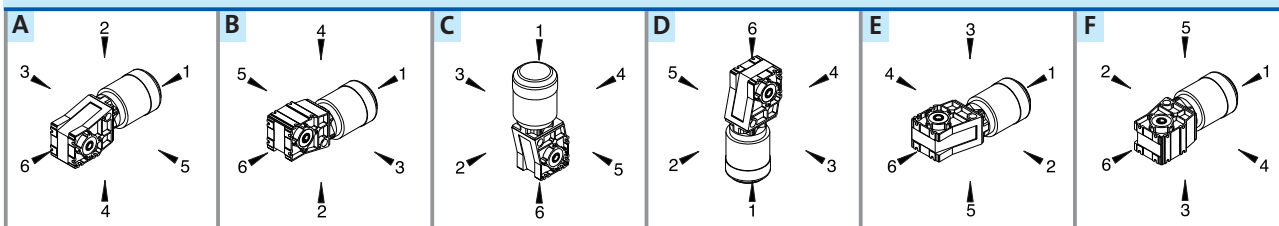
Stirnradgetriebemotoren GKR

GKR□□-2G□□

Vollwelle: 3, 5, 3+5
Hohlwelle: 0
Hohlwelle mit Schrumpfscheibe: 3, 5

Flansch: 3, 5, 3+5
ohne Flansch: 0

Elektrischer Anschluss: 2, 3, 4, 5





Verwendete Bezeichnungen im Katalog:

α Angriffswinkel der Radialkraft

c Belastbarkeit von
Getrieben/Getriebemotoren

d_w [mm] Wirkdurchmesser des
Übertragungselements

$\cos \varphi$ Leistungsfaktor des Motors
 $\cos \varphi_N$ Leistungsfaktor Asynchronmotoren

F_a [N] angreifende Axialkraft

$F_{a\text{ zul}}$ [N] zulässige Axialkraft

$F_{a\text{ Tab}}$ [N] Tabellenwert der Axialkraft

f_{ch} [kHz] Schaltfrequenz

f_0 [Hz] Drehfeldfrequenz

F_I Massenbeschleunigungsfaktor

f_{max} [Hz] eingestellte Maximalfrequenz

f_N [Hz] Bemessungsfrequenz

F_r [N] angreifende Radialkraft

$F_{r\text{ Tab}}$ [N] Tabellenwert der Radialkraft

$F_{r\text{ zul}}$ [N] zulässige Radialkraft

f_w Lastangriffsfaktor der angreifenden
Radialkraft

f_α Wirkrichtungsfaktor der angreifenden
Radialkraft

f_z Radialkraftbeiwert des
Übertragungselements

i Übersetzung

φ Stufensprung

η mechanischer Wirkungsgrad

I_0 [A] Stillstandsdauerstrom

I_A [A] Strom bei Motoranlauf

I_{max} [A] maximaler Ausgangsstrom

I_N [A] Bemessungsstrom

I_{Netz} [A] Netzbemessungsstrom

J_{ext} [kgm²] Massenträgheitsmoment der
anzutreibenden Arbeitsmaschine

J_{last} [kgm²] Massenträgheitsmoment der
Lastmaschine

J_{mot} [kgm²] Massenträgheitsmoment des Motors

J_A [kgm²] Massenträgheitsmoment des Antriebs
reduziert auf die Antriebswelle

J_B [kgm²] Massenträgheitsmoment Bremse

k Betriebsfaktor
(in Anlehnung an DIN 3990)

L [mH] Induktivität

m [kg] Masse

M_0 [Nm] Stillstandsdauerdrehmoment

M_1 [Nm] Antriebsdrehmoment

M_2 [Nm] Abtriebsdrehmoment

M_N [Nm] Bemessungsmoment

M_A [Nm] Anlaufmoment des Motors

M_B [Nm] Haltemoment Bremse

M_{dauer} [Nm] Dauerdrehmoment

M_{kip} [Nm] Kippmoment des Motors

M_i Maximalmomentfaktor

M_{max} [Nm] maximales Drehmoment

M_{zul} [Nm] zulässiges Drehmoment

n_1 [min⁻¹] Antriebsdrehzahl

n_2 [min⁻¹] Abtriebsdrehzahl

n_N [min⁻¹] Bemessungsdrehzahl

n_{max} [min⁻¹] Maximaldrehzahl

P_1 [kW] Antriebsleistung

P_2 [kW] Abtriebsleistung

P_N [kW] Bemessungsleistung

P_V [kW] Verlustleistung Umrichter

R [Ω] Widerstand

S_N [kW] Ausgangsleistung Umrichter

T_U [°C] Betriebs-Umgebungstemperatur

U_G [V] Zwischenkreisspannung

U_N [V] Bemessungsspannung

U_{Netz} [V] Netzspannung

$\hat{U}$ [kV] Spannungsspitze

IP International protection code

IEC International Electrotechnical
Commission

DIN Deutsches Institut für Normung

VDE Verband deutscher Elektrotechniker

USDA United States Department of Agriculture

NEMA National Electrical Manufacturers
Association

AC Wechselstrom/-spannung

DC Gleichstrom/-spannung

EMV Elektromagnetische Verträglichkeit

EN Europäische Norm

CE Communauté Européenne

IM International Mounting Code



Technische Daten Servo Drives 930

Versorgungsspannung				
Bemessungsspannung	24 V DC		48 V DC	
Zulässiger Bereich	19,2 V DC - 0 % ... 57,6 V DC + 0 %			
Versorgungsstrom bei Bemessungsleistung	ca. 13 A			
max. Versorgungsstrom	ca. 35 A			
Bemessungsleistung	310 W		620 W	
Wirkungsgrad	bis 95 %			
PWM-Frequenz (umschaltbar)	10 kHz	20 kHz	10 kHz	20 kHz
Ausgangsbemessungsstrom	0 ... 13 A _{eff}	0 ... 10 A _{eff}	0 ... 13 A _{eff}	0 ... 10 A _{eff}
Ausgangsspitzenstrom für 2 s	32 A _{eff}	25 A _{eff}	32 A _{eff}	25 A _{eff}
Ausgangsbemessungsspannung	0 ... 14 V _{eff}		0 ... 27 V _{eff}	
Ausgangsfrequenz	0 ... 200 Hz			
Steuerspannung 1)	24 V DC ±20 %			
max. Steuerstrom	min. 0,25 A (nur Steuerteil) max. 1,5 A (alle Ausgänge beschaltet)			
Schaltswelle Bremschopper				
Ein	ca. 63 V DC			
Aus	ca. 60 V DC			
Schaltswelle Überspannungsüberwachung	ca. 70 V DC			
Interner Bremswiderstand				
Widerstand R	17 Ω			
Dauerleistung P _N	10 W			
Spitzenleistung P _{Puls}	200 W für 50 ms			
Externer Bremswiderstand				
Widerstand R	> 5 Ω			
Dauerleistung P _N	10 ... 600 W			
Motor-Haltebremse	24 V / 1 A			
Positionierbereich	± 2 ¹⁹ Umdrehungen			
Speicherbare Positionen	64			
Abtastzeiten der Regelkreise				
Stromregler	100 μs			
Drehzahlregler	200 μs			
Lageregler	400 μs			

1) Mindestspannung der Bremse beachten!



Technische Daten Servo Drives 930

Konformität	CE	Niederspannungsrichtlinie 73/23/EWG
Vorschriften	EN 61800-3	Entstörgrad B
Klimatische Bedingungen	Luftfeuchtigkeit max. 90 % ohne Betauung	
Kühlung	passiv über Gehäuseoberfläche und Rückwand	
Zulässige Temperaturbereiche		
Transport	-25 °C ... +70 °C	
Lagerung	-25 °C ... +70 °C	
Betrieb	0 °C ... +50 °C	über +40 °C die Leistung um 20 W/°C reduzieren
Zulässige Aufstellhöhe	0 ... 1000 m üNN	über 1000 m üNN den Ausgangs-Bemessungsstrom um 5 %/1000 m reduzieren
Einbaulage	vertikal	
Einbaufreiräume		
oberhalb/unterhalb	≥ 100 mm	
seitlich	ohne Abstand anreihbar	
Überwachung	Überspannung / Unterspannung im Zwischenkreis, Überstrom oder Kurzschluss der Endstufe, Temperatur Motor und Endstufe, I ² t-Überwachung des Motors, Geberüberwachung	
Schutzart	IP 20	
Eingänge	6 Digitaleingänge, 2 Analogeingänge (über Software einstellbar)	
Ausgänge	2 Digitalausgänge, 2 Analogausgänge (über Software einstellbar)	
Bussystem	CAN (DS301, DSP402), PROFIBUS	
Speicherkarten	Multi Media Card	

X5 Eingänge und Ausgänge

Pin-Nr.	Signal	Funktion		Spezifikation
		Lenze	Alternativ über SDC einstellbar	
1	+AIN0 (DIN0)	Analogeingang 0 differenziell (Drehzahlsollwert, Stromsollwert)	DIN0	Eingangsspannung -10 V ... +10 V
2	-AIN0 (DIN1)		DIN1	Überspannungsschutz -30 V ... +30 V
3	+AIN1 (DIN2)	Analogeingang 1 differenziell	DIN2	Eingangsimpedanz > 20 kΩ
4	-AIN1 (DIN3)		DIN3	Auflösung 12 Bit
5	+AMON0	Analogmonitore Ausgabe interner Größen (Strom, Drehzahl, etc.)		Offset-Fehler < ± 50 mV
6	+AMON1			Verstärkungsfehler < 5 %
7	GND	Bezugspotential für Pin 1 ... 6, Pin 8 ... 16		Grenzfrequenz ~ 1 kHz
8	DIN4	Digitaleingang 4		Ausgangssignal 0 V ... 10 V, max. 2 mA
9	DIN5	Digitaleingang 5		
10	DIN6	Digitaleingang 6		Bemessungsspannung +24 V DC
11	DIN7	Digitaleingang 7		Spannungsbereich 0 ... +30 V DC
12	DIN8	Digitaleingang 8		HIGH-Signal > +8 V DC
13	DIN9	Digitaleingang 9 (Reglerfreigabe / Fehler löschen)		LOW-Signal < +4 V DC
14	DOUT0	Digitalausgang 0 (Betriebsbereit)		Eingangsimpedanz > 4,7 kΩ
15	DOUT1	Digitalausgang 1		Schaltverzögerung (LOW-HIGH-Übergang) < 1 ms
16	DOUT2	Digitalausgang 2		

Anschlusstecker

Satz Anschlussstecker	Verwendung	Bemessungsstrom / max. Querschnitt
X3	Motoranschluss	16 A / 2,5 mm ²
X2	Spannungsversorgung	16 A / 2,5 mm ²
X5	Eingänge und Ausgänge	1 A / 1,5 mm ²

Systemleitungen Motoranschluss

Motor - Servo-Umrichter		
Anschluss am Servo-Umrichter	Länge [m]	Anschluss am Motor
X3 (U, V, W, PE)	2,5	Buchse 6 polig
	5	
Rückführung Resolver		
Anschluss am Servo-Umrichter	Länge [m]	Anschluss am Motor
X7 Stecker Sub-D, 9 polig	2,5	Buchse M23 12 polig
	5	
Rückführung Absolutwertgeber		
Anschluss am Servo-Umrichter	Länge [m]	Anschluss am Motor
X7 Stecker Sub-D, 9 polig	2,5	Buchse M23 12 polig
	5	



Systemleitungen Kommunikation

Systemleitung CAN		
CAN-Eingang	Länge [m]	CAN-Ausgang
X4.1 Stecker RJ 45	3	X4.2 Stecker RJ 45

Serielle Nullmodemverbindung RS232		
Anschluss am Servo-Umrichter	Länge [m]	Anschluss am PC
X1 Buchse Sub-D, 9 polig	1,8	Buchse Sub-D, 9 polig

Netzteile

Technische Daten der Netzteile			
Sekundärseite		Primärseite	
DC 24 V (DC 22,5 ... 28,5 V)	5 A	AC 85 V - 0 % ... 264 V + 0 % 45 Hz - 0 % ... 65 Hz + 0 %	ca. 1,6 A (AC 120 V) ca. 0,84 A (AC 230 V)
	10 A		ca. 2,34 A (AC 120 V) ca. 1,2 A (AC 230 V)
	20 A		ca. 4,76 A (AC 120 V) ca. 2,3 A (AC 230 V)
DC 48 V (DC 40 ... 56 V)	5 A	AC 85 V - 0 % ... 264 V + 0 % 45 Hz - 0 % ... 65 Hz + 0 %	ca. 2,2 A (AC 120 V) ca. 1,2 A (AC 230 V)
	10 A		ca. 3 x 1,2 A (AC 400 V) ca. 3 x 1,0 A (AC 480 V)
	20 A		ca. 3 x 2,3 A (AC 400 V) ca. 3 x 1,9 A (AC 480 V)

Speicherkarten

Speicherkarten (auf Anfrage)	
Format	Kapazität
MMC (Multi Media Card)	64 MB

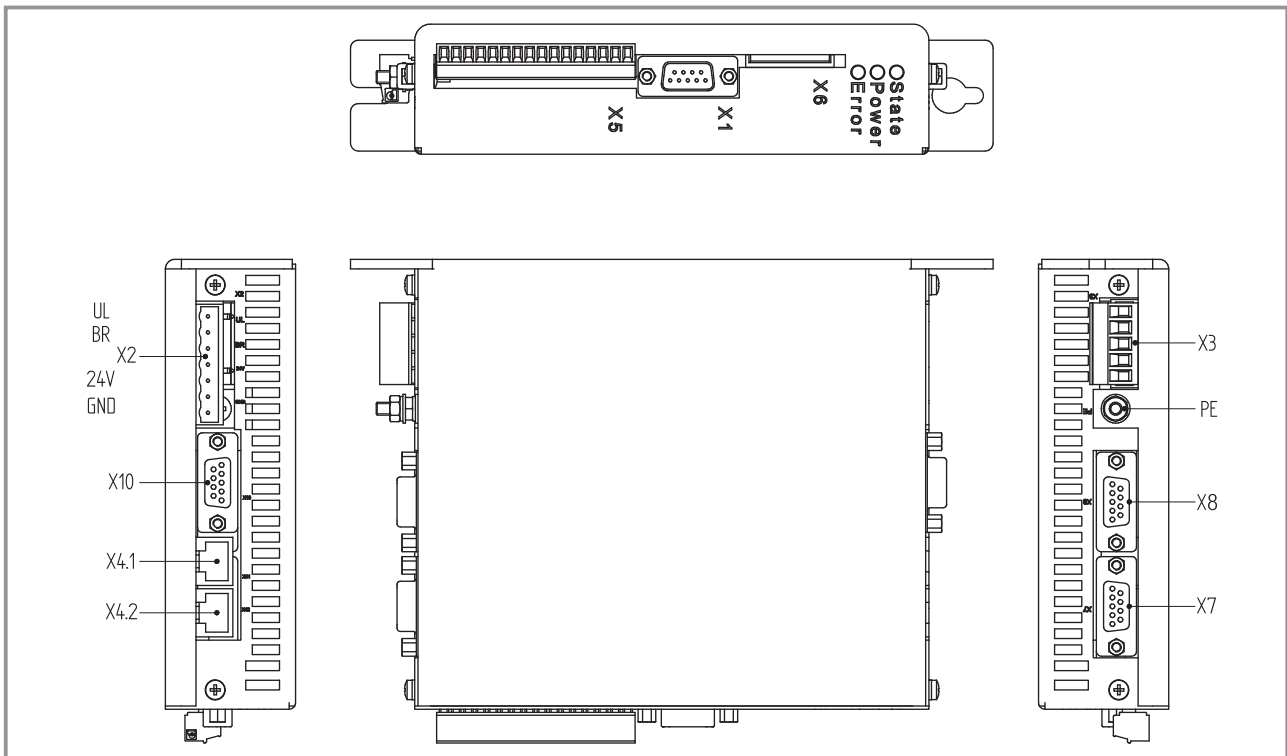
Legende Schnittstellenbeschreibung Seite 16

Pos.	Beschreibung	
	931ECK10 CAN-BUS	931EPK10 PROFIBUS
X1	RS232	
X2	Spannungsversorgung	
X3	Motoranschluss	
X4.1 / X4.2	CAN-Schnittstelle	PROFIBUS-Schnittstelle 1)
X5	Digitale Eingänge und Ausgänge / Analoge Eingänge und Ausgänge	
X6	Steckplatz für Multimedia Speicherkarte	
X7	Eingang Resolver	
X8	Eingang Sinus-Cosinus-Geber	
X10	Leitfrequenz-Schnittstelle	

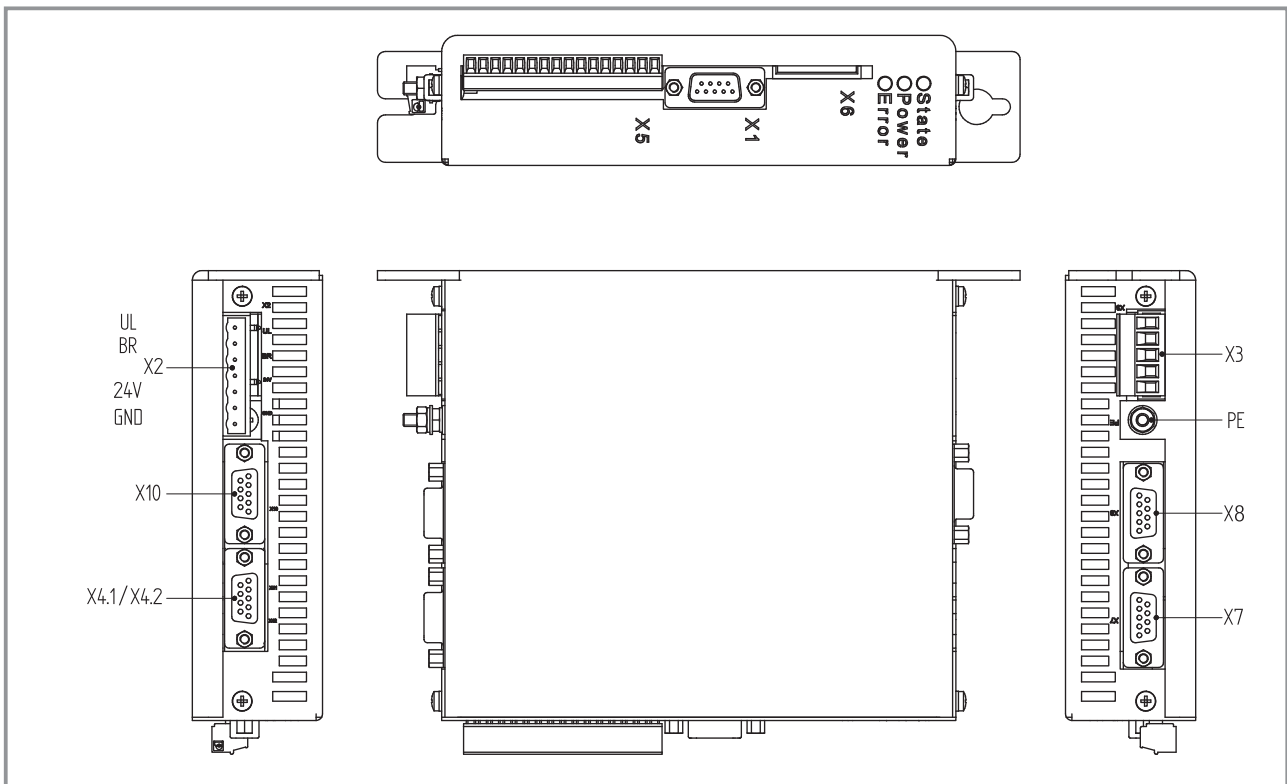
¹⁾ PROFIBUS-Stecker mit Sub-D-9polig nach IEC61158 / IEC61784



Schnittstellenbeschreibung



931ECK10 CAN-BUS-Kommunikation (Legende siehe Seite 15)



931EPK10 PROFIBUS-Kommunikation (Legende siehe Seite 15)



Technische Daten Small Drives Control



Das Small Drives Control Programm erlaubt eine Parametrierung der Servopositionierregler 931E.

Mit der Parametriersoftware Lenze Small Drives Control ist eine optimale Anpassung des Servopositionierreglers 931E an die jeweilige Applikation möglich. Das Parametrierprogramm bietet folgende Leistungsmerkmale:

- ▶ Parametrierung des Servopositionierreglers 931E
- ▶ Einstellung sämtlicher Parameter über den PC
- ▶ Anzeigen von Zustands- und Betriebsgrößen
- ▶ Laden von neuen Firmware-Versionen
- ▶ Laden und Speichern von Parametersätzen
- ▶ Drucken von Parametersätzen
- ▶ Offline-Parametrierung
- ▶ Oszilloskopfunktion
- ▶ Sprachunterstützung: deutsch, englisch, französisch
- ▶ Kostenlose Software über www.Lenze.de erhältlich



Technische Daten Servomotoren

Motortyp	SDSGS__035-22	SDSGS__035-22	SDSGS__047-22	SDSGS__056-22
Bemessungsleistung	140 W	140 W	210 W	450 W
Bemessungsdrehmoment	0,45 Nm	0,45 Nm	0,8 Nm	1,6 Nm
Bemessungsstrom	8,4 A	4,0 A	6,2 A	12,5 A
Bemessungsspannung	13 V	30 V	30 V	30 V
Bemessungsfrequenz	100 Hz	100 Hz	83 Hz	90 Hz
Bemessungsdrehzahl	3000 1/min	3000 1/min	2500 1/min	2700 1/min
Maximaldrehzahl (mech.)	6000 1/min	6000 1/min	6000 1/min	6000 1/min
Stillstandsmoment	0,55 Nm	0,55 Nm	1,0 Nm	1,9 Nm
Stillstandsdauerstrom	9,5 A	4,4 A	7,2 A	13,6 A
Maximalstrom (Entmagnetisierungsstrom)	86 A	40 A	41 A	146 A
Maximalmoment (mech.)	3,2 Nm	3,5 Nm	7,4 Nm	13,7 Nm
Drehzahlkonstante KELL	3,7 V/1000 min ⁻¹	7,5 V/1000 min ⁻¹	8,7 V/1000 min ⁻¹	8,7 V/1000 min ⁻¹
Drehmomentkonstante kT	0,058 Nm/A	0,124 Nm/A	0,14 Nm/A	0,14 Nm/A
RUV bei 20°C	0,22 W	1,10 W	0,61 W	0,19 W
L Strang	0,18 mH	0,585 mH	0,846 mH	0,280 mH
Trägheitsmoment	0,293 kgcm ²	0,293kgcm ²	0,444 kgcm ²	1,466 kgcm ²

Allgemeine Daten und Einsatzbedingungen

Design	Glatt, rund
Bauform	Flansch B14 nach DIN 42948 und IEC 72; Form C
Kühlung	selbstgeköhlt
Isolierstoffklasse	F
Wicklungsisololation	max. Spannungamplitude 1500 V; du/dt < 5 kV/μs
Zulässige Temperaturbereiche	
Betrieb	-20 °C ... + 40 °C
Schutzart	IP54 nach DIN EN60034-5
Anschluss	Systemstecker
Temperaturüberwachung	KTY 110
Drehzahlrückführung	Pancake-Resolver (Größe 15) Absolutwertgeber

Technische Daten Federkraftbremse

Federkraftbremse	Zugeordnete Motorgröße	Bremsenspannung	Kennmoment	Spulenleistung bei 20°C
BFK 457-02	SDSGSBS035	24 V	0,5 Nm	6,6 W
BFK 457-03	SDSGSBS047	24 V	1,0 Nm	9 W
BFK 457-04	SDSGSBS056	24 V	2,0 Nm	11,5 W

Technische Daten Permanentmagnetbremse

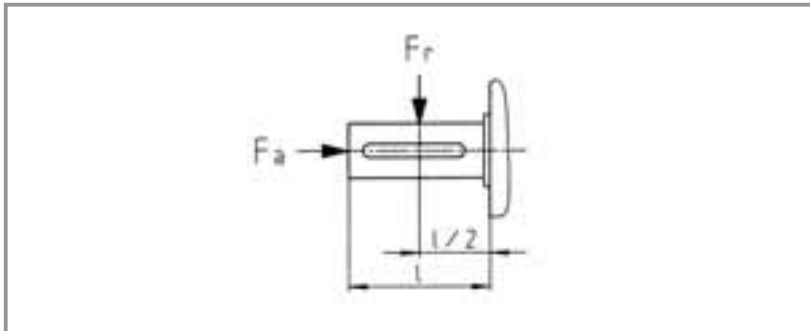
Permanentmagnetbremse	Zugeordnete Motorgröße	Bremsenspannung	Kennmoment	Spulenleistung bei 20°C
02.P1.130	SDSGSBS035	24 V	1,0 Nm	10W
03.P1.130	SDSGSBS047	24 V	2,0 Nm	11W
05.P1.130	SDSGSBS056	24 V	4,5 Nm	12W



Mechanische Daten

		Motortyp		
		SDSGS 035-22	SDSGS 047-22	SDSGS 056-22
max. Radialkraft F_r Anfang Zapfen *)	[N]	250	300	510
max. Radialkraft F_r Mitte Zapfen *)	[N]	260	350	550
max. Axialkraft F_a *)	[N]	200	250	420

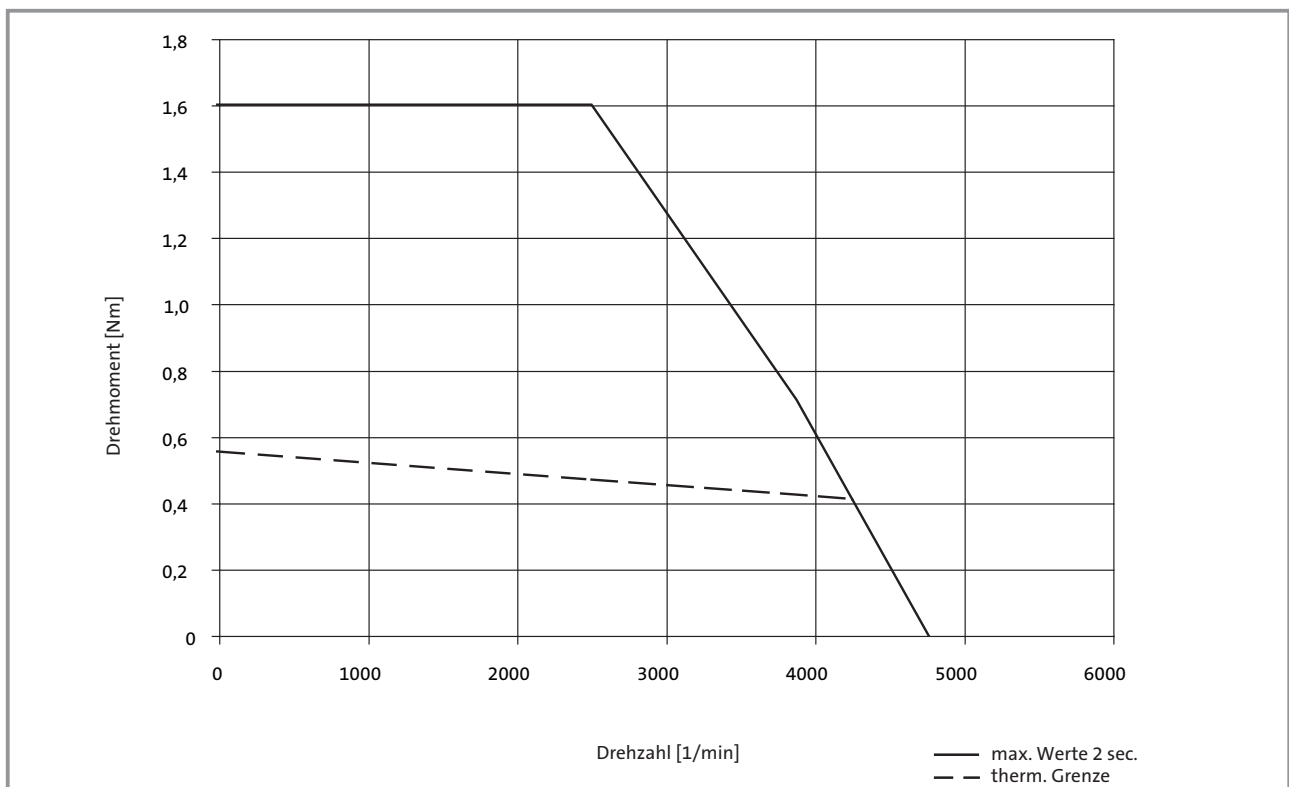
*) Kräfte ermittelt für Lagerlebensdauer 20000 h



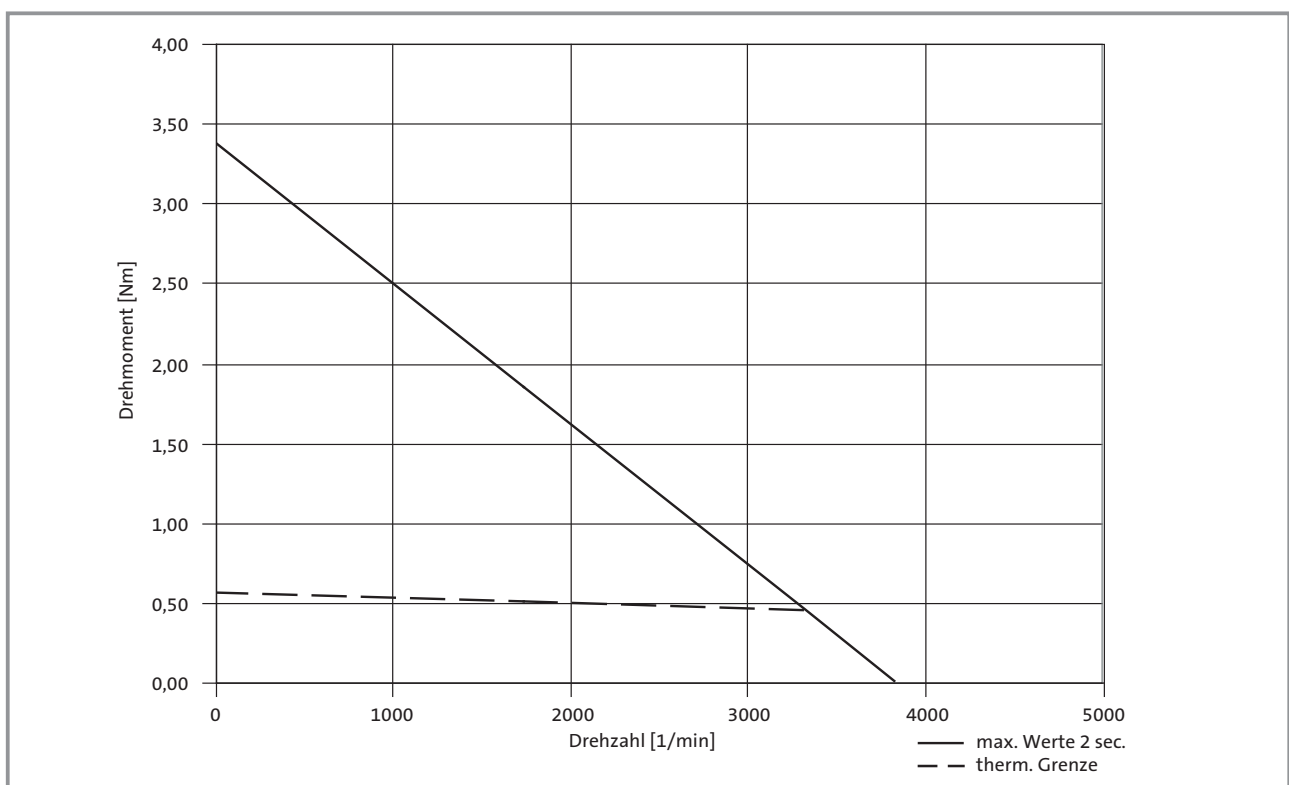
Angriffspunkte der Radialkraft (F_r) und der Axialkraft (F_a)



Kennlinien SDSGSR5035-22 mit 931E
24 V 0,45 Nm 3000 1/min 140 W

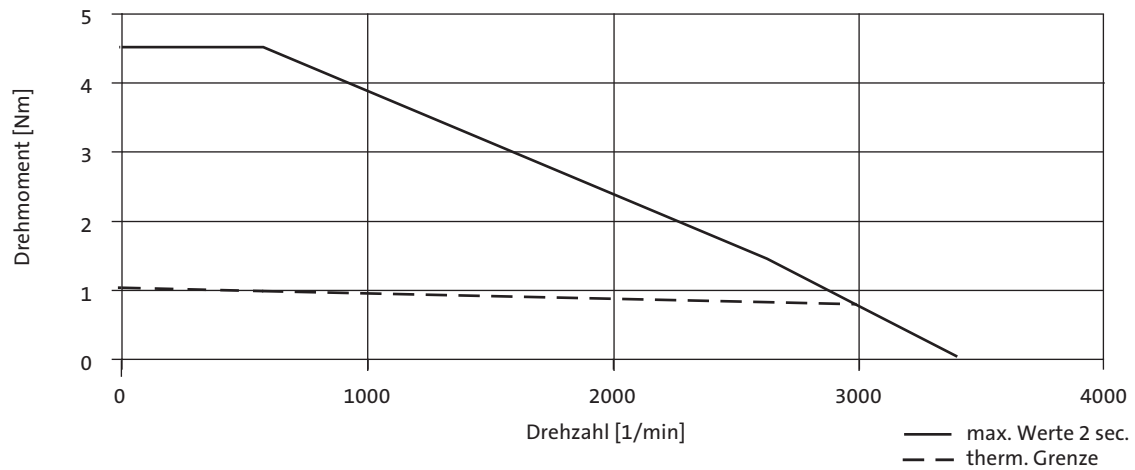


Kennlinien SDSGSR5035-22 mit 931E
48 V 0,45 Nm 3000 1/min 140 W

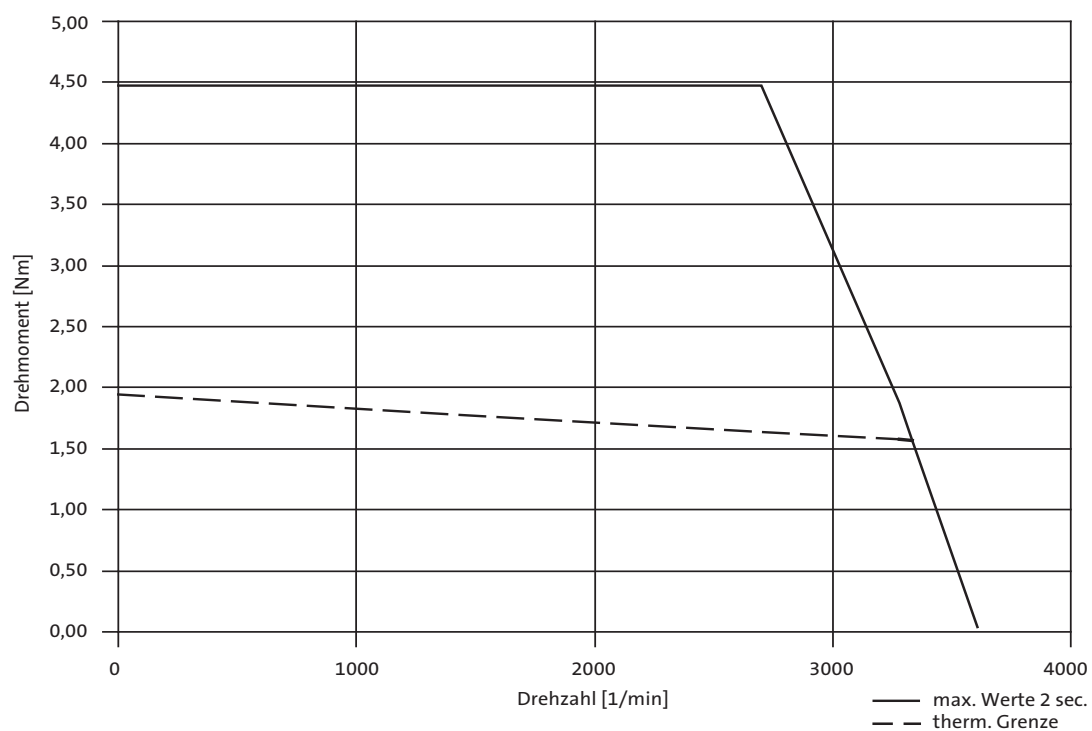




Kennlinien SDSGSR5047-22 mit 931E
48 V 0,8 Nm 2500 1/min 210 W



Kennlinien SDSGSR5056-22 mit 931E
48 V 1,6 Nm 2700 1/min 450 W





Antriebsauswahl

Servo Drives 930

Auswahltablette Typ 931E□K10

P _N W	Beschreibung	Ausführung	Reglertyp	Auswahl bitte ankreuzen
620	24-48V DC, 13A, max.35A Leitfrequenzkopplung, Digitale und Analoge Ein-/Ausgänge Resolver und Absolutwertgeberberrückführung Bremsenansteuerung PC-Schnittstelle RS232	CAN Bus	931ECK10	
620	24-48V DC, 13A, max.35A Leitfrequenzkopplung, Digitale und Analoge Ein-/Ausgänge Resolver und Absolutwertgeberberrückführung Bremsenansteuerung PC-Schnittstelle RS232	PROFIBUS	931EPK10	

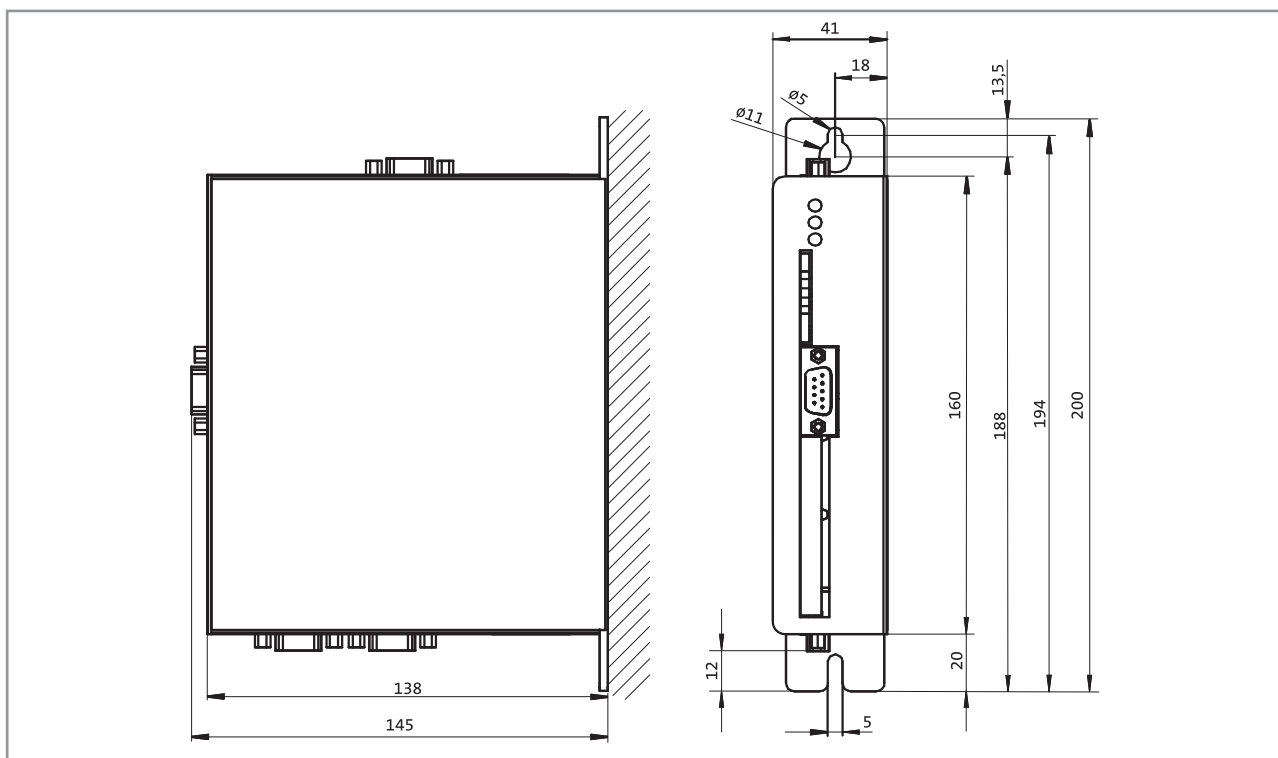
Zubehör Servo Drives

Zubehör Servo Drives		Auswahl bitte ankreuzen
Systemkabel	931EKL03UBO (Motoranschluss 2,5 m)	
	931EKL05UBO (Motoranschluss 5 m)	
	931EKR03UBS (Resolveranschluss 2,5 m)	
	931EKR05UBS (Resolveranschluss 5 m)	
	931EKE03UBS (Absolutwertgeberanschluss 2,5 m)	
	931EKE05UBS (Absolutwertgeberanschluss 5 m)	
	931EKE03USS (Leitfrequenzanschluss 3 m)	
	931EKC03USS (CAN Stecker/Stecker 3 m)	
	931EKS02UBB (PC-Anschluss RS232)	
Speicherkarte	MMC-64 MB	
CAN-Abschluss	931EKC01UX (Widerstand)	
Netzteil	24 V/5 A, 230 V/50 Hz (Steuerspannung)	
	24 V/10 A, 230 V/50 Hz	
	24 V/20 A, 230 V/50 Hz	
	48 V/5 A, 230 V/50 Hz	
	48 V/10 A, 400 V/50 Hz	
	48 V/20 A, 400 V/50 Hz	

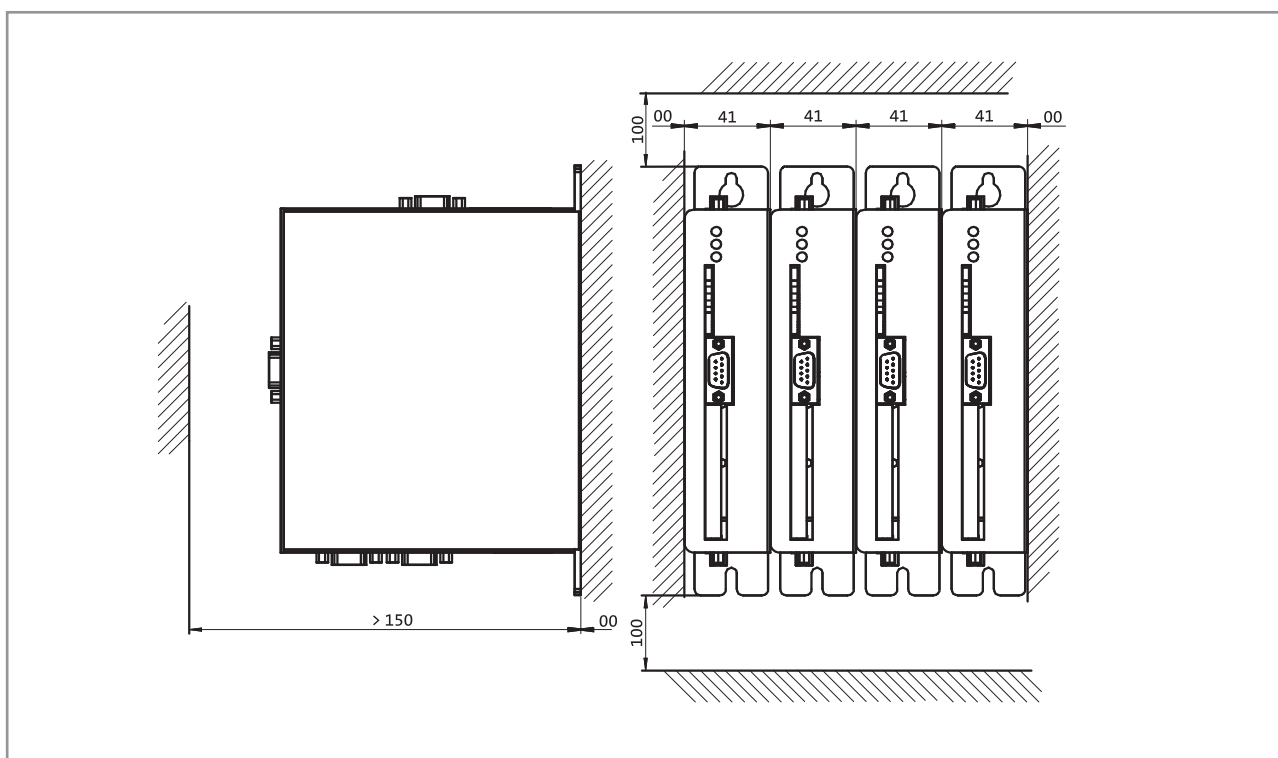
Typenschlüssel siehe Seite 6.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen



Einbaufreiraum





Antriebsauswahl

Servomotoren SDSGS

Auswahltablette Typ SDSGS□□□□□-22

Versorgungs- spannung V DC V	P _N W	Bemessungsdaten		Ausführung A-Seite	Motortyp	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm			
24	140	3000	0,45	IEC56 B14 C80	SDSGS□□035-22	
48	140	3000	0,45	IEC56 B14 C80	SDSGS□□035-22	
48	210	2500	0,80	IEC56 B14 C80	SDSGS□□047-22	
48	210	2500	0,80	IEC63 B14 C90	SDSGS□□047-22	
48	450	2700	1,60	IEC63 B14 C90	SDSGS□□056-22	

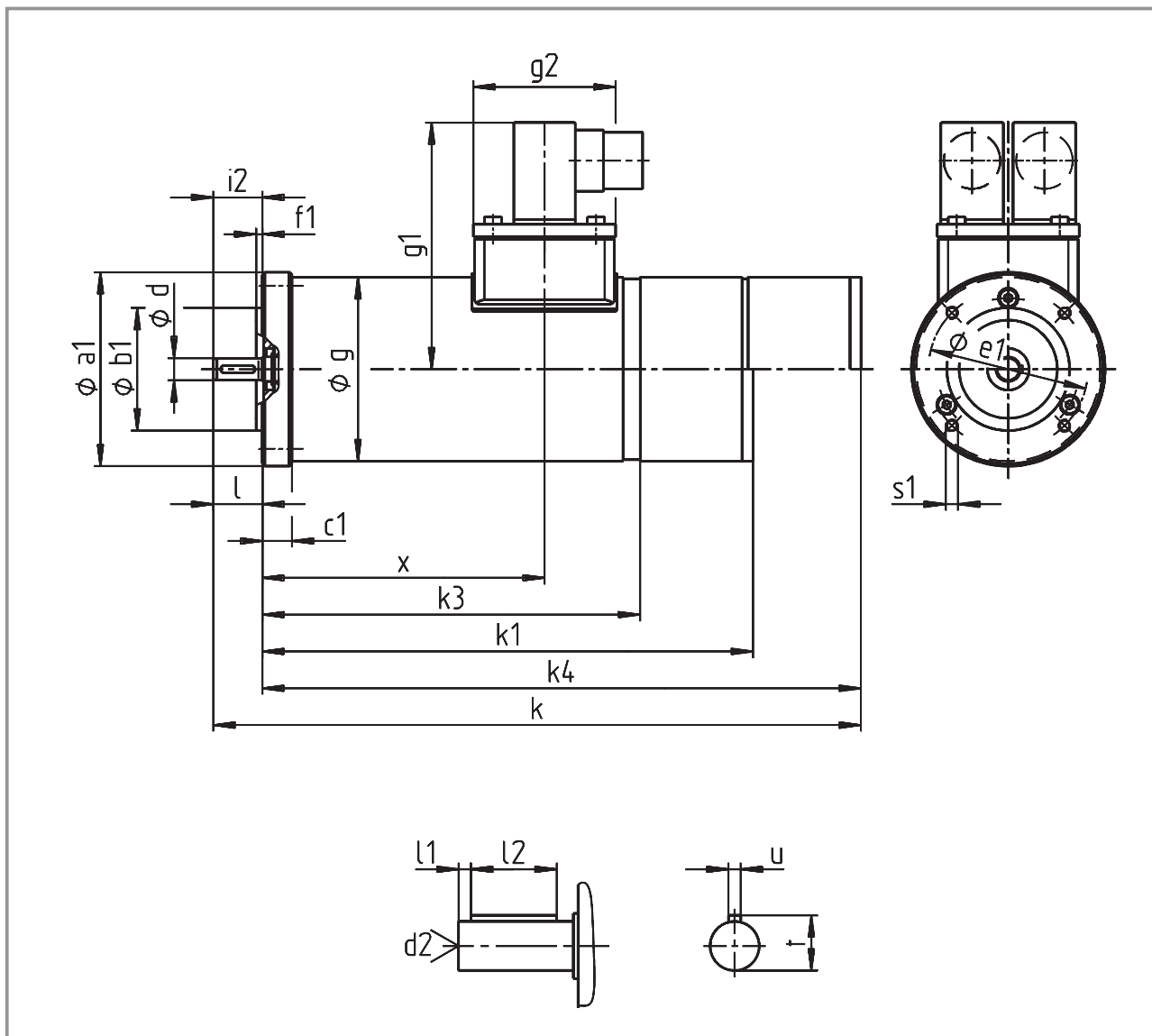
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn (Nicht möglich bei Motorgröße 035)	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn (Nicht möglich bei Motorgröße 035)	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Lage elektrischer Anschluss		2

Typenschlüssel siehe Seite 8.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ SDSGS□□□□□-22



Motortyp	Baugröße	a_1	b_1 j_7	c_1	d k_6	d_2	e_1	f_1	g	g_1	g_2	i_2	k BS	RS	k_1 AG
SDSGS□□□035-22	IEC56C80	79	50	12	9	M3	65	2,5	65	95	58	20	224	169	180
SDSGS□□□047-22	IEC56C80	79	50	12	9	M3	65	2,5	75	101	58	20	253	189	200
SDSGS□□□047-22	IEC63C90	89	60	12	11	M4	75	2,5	75	101	58	23	256	189	200
SDSGS□□□056-22	IEC63C90	89	60	12	11	M4	75	2,5	85	106	58	23	271	196	207

Motortyp	Baugröße	k_3 XX	BS	k_4 BA	l	l_1	l_2	s_1	r	u	x	Gewicht ca. kg
SDSGS□□□035-22	IEC56C80	138	204	225	20	3	14	M5	10,2	3	95	1,9-2,9
SDSGS□□□047-22	IEC56C80	156	233	244	20	3	14	M5	10,2	3	115	3,0-4,0
SDSGS□□□047-22	IEC63C90	156	233	244	23	3	18	M5	12,5	4	115	3,0-4,0
SDSGS□□□056-22	IEC63C90	163	248	260	23	3	18	M5	12,5	4	120	4,0-5,5

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Schneckengetriebemotoren SSN

Auswahltablette Typ SSN31-1G□□□-035C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 24 oder 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-035-22	140	600	1,91	7,32	5	
		429	2,61	5,35	7	
		300	3,47	4,04	10	
		200	5,00	3,20	15	
		150	6,21	2,42	20	
		120	6,86	2,04	25	
		100	7,97	1,88	30	
		79	9,75	1,64	38	
		60	10,35	1,26	50	
		55	12,87	1,17	55	
		40	11,00	0,91	75	
		30	11,00	0,64	100	

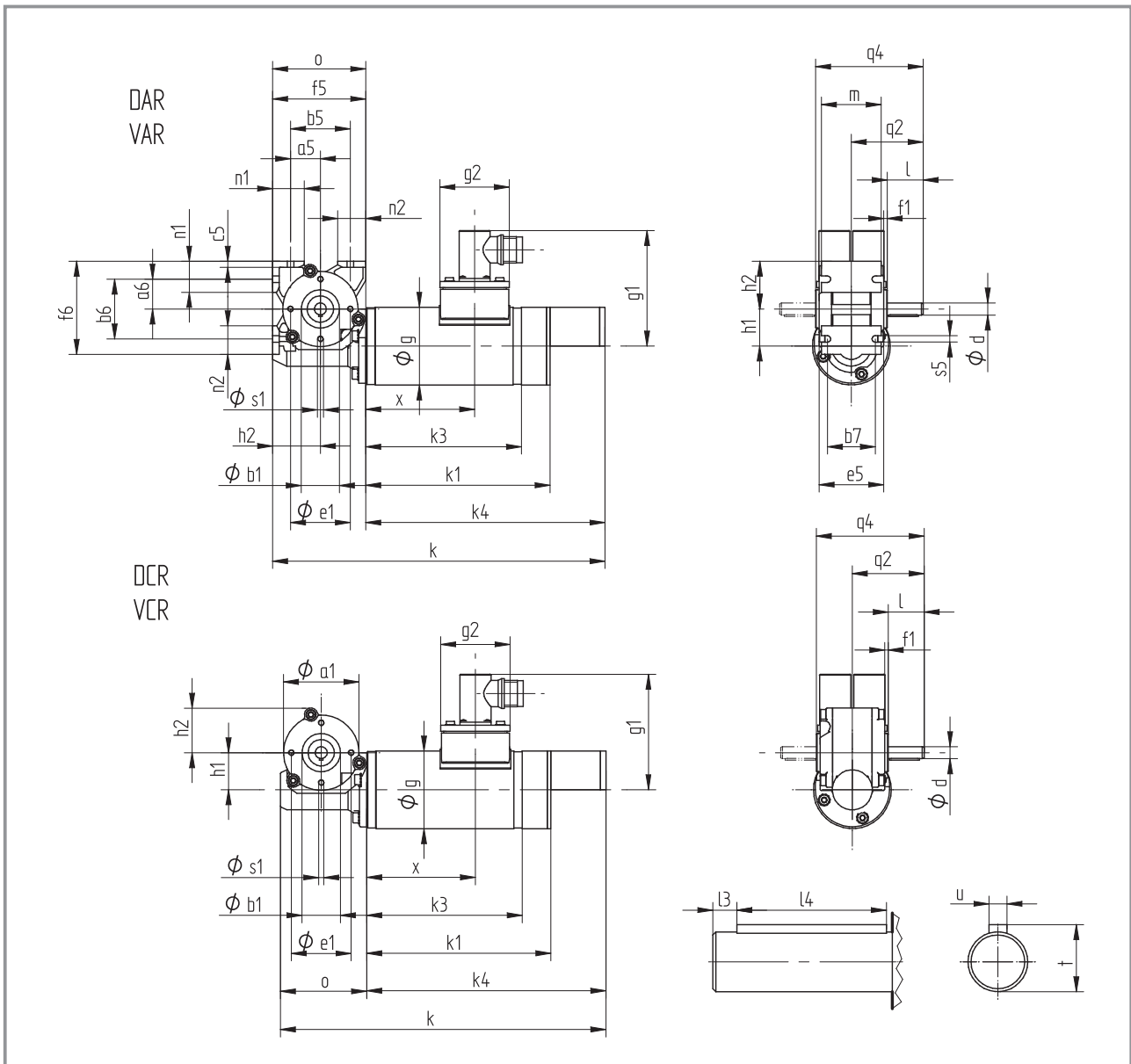
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VAR	
	DAR	
	VAL	
	HAR	
	VCR	
	DCR	
	VCL	
	HCR	
Abtriebsflanschdurchmesser	100 mm	
	118,5 mm	
	120 mm	
Wellendurchmesser	10 mm	
	12 mm	
Wellenlage bei Ausführung VAR/VCR		3 5
Flansch-/Wellenlage bei Ausführung VAL/VCL		3 5
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ SSN31-1G□□□-035C22



Getriebemotor	a ₁	a ₅	a ₆	b ₁ h ₈	b ₅	b ₆	b ₇	c ₅	d h ₆	e ₁	e ₅	f ₁	f ₅	f ₆	g	g ₁	g ₂	h ₁	h ₂	k BS
SSN31-1GVAR-035C22	63	25	25	32	50	50	40	5	10	50	54	2,5	78	78	65	95	58	31	40	278
SSN31-1GVAR-035C22	63	25	25	32	50	50	40	5	12	50	54	2,5	78	78	65	95	58	31	40	278
SSN31-1GVCR-035C22	63	—	—	32	—	—	—	—	10	50	54	2,5	—	—	65	95	58	31	37,5	272
SSN31-1GVCR-035C22	63	—	—	32	—	—	—	—	12	50	54	2,5	—	—	65	95	58	31	37,5	272

Getriebemotor	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₃	l ₄	m	n ₁	n ₂	o	q ₂	q ₄	s ₁	s ₅	t	u	x	Gewicht
SSN31-1GVAR-035C22	164,5	176	134	200	220,5	30	4	25	50	26	24	78	60	90	M5	5,5	11,2	3	91	2,6-3,7
SSN31-1GVAR-035C22	164,5	176	134	200	220,5	40	4	28	50	26	24	78	70	100	M5	5,5	13,5	4	91	2,6-3,7
SSN31-1GVCR-035C22	164,5	176	134	200	220,5	30	4	25	—	—	—	72	60	90	M5	—	11,2	3	91	2,6-3,7
SSN31-1GVCR-035C22	164,5	176	134	200	220,5	40	4	28	—	—	—	72	70	100	M5	—	13,5	4	91	2,6-3,7

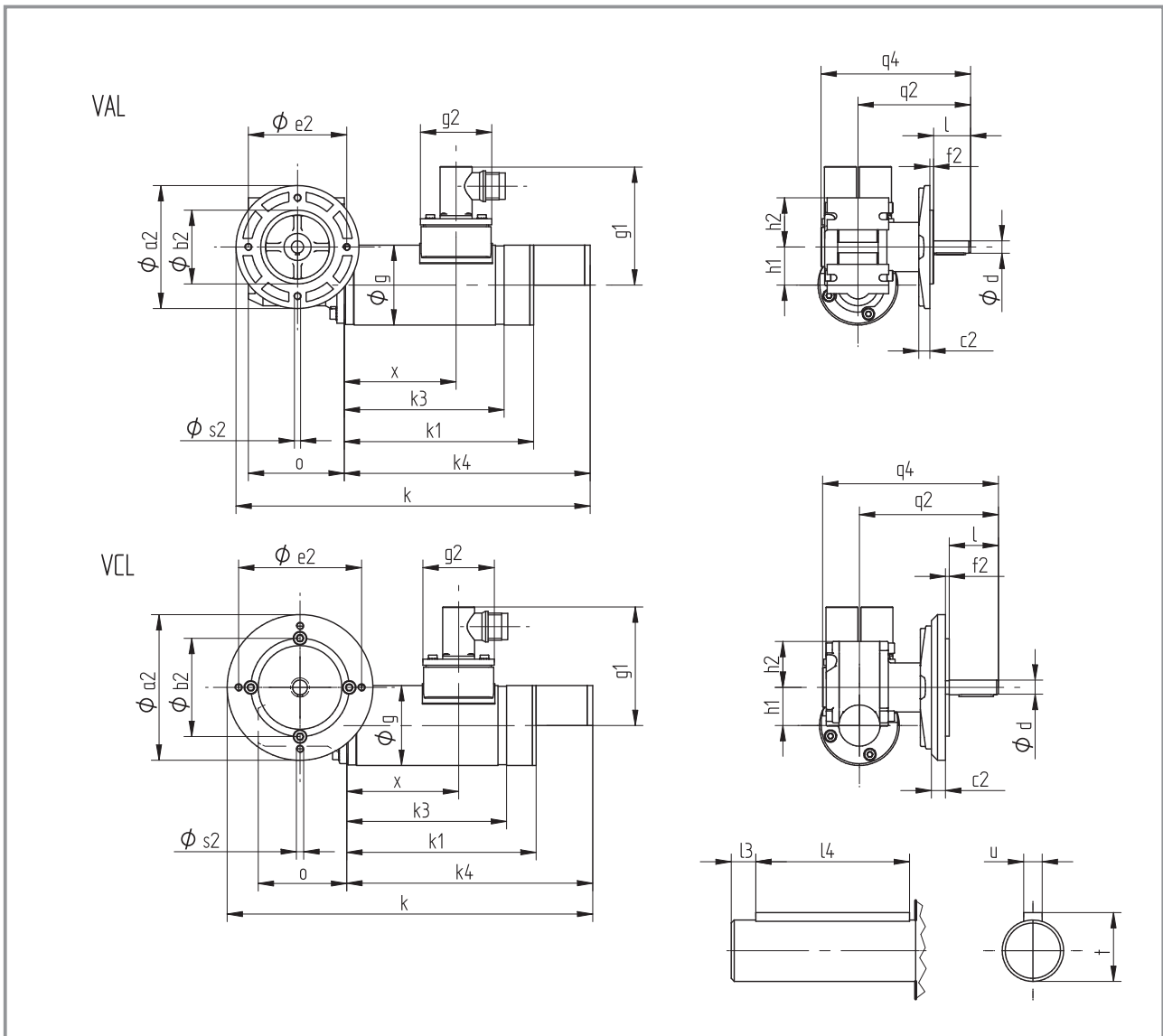
Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Schneckengetriebemotoren SSN

Abmessungen Typ SSN31-1G□□□-035C22



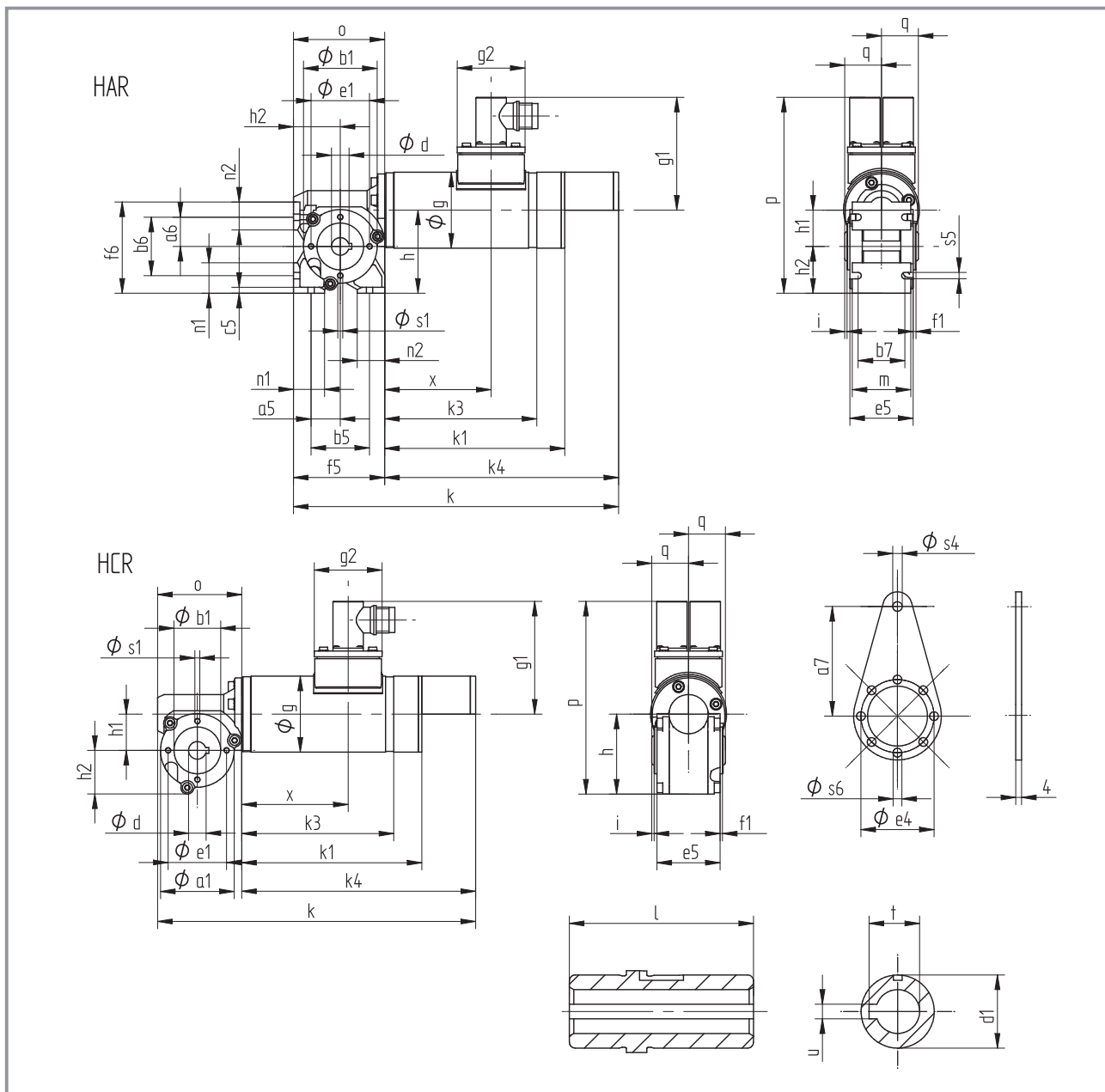
Getriebemotor	a_2	b_2 j7	c_2	d h6	e_2	f_2	g	g_1	g_2	h_1	h_2	k BS	k_1 RS
SSN31-1GVAL-035C22	100	60	9	10	80	3	65	95	58	31	40	288	164,5
SSN31-1GVAL-035C22	120	80	9	12	100	3	65	95	58	31	40	298	164,5
SSN31-1GVCL-035C22	100	60	9	10	80	3	65	95	58	31	37,5	288	164,5
SSN31-1GVCL-035C22	118,5	80	11,5	12	100	3	65	95	58	31	37,5	298	164,5

Getriebemotor	k_1 AG	k_3 XX	k_4 BS	k_4 BA	l	l_3	l_4	o	q_2	q_4	s_2	t	u	x	Gewicht
SSN31-1GVAL-035C22	176	134	200	220,5	30	4	25	78	91,5	121,5	M6	11,2	3	91	2,6-3,7
SSN31-1GVAL-035C22	176	134	200	220,5	40	4	28	78	101,5	131,5	M6	13,5	4	91	2,6-3,7
SSN31-1GVCL-035C22	176	134	200	220,5	30	4	25	72	91,5	121,5	M6	11,2	3	91	2,6-3,7
SSN31-1GVCL-035C22	176	134	200	220,5	40	4	28	72	113	143	M6	13,5	4	91	2,6-3,7

Maße in mm



Abmessungen Typ SSN31-1G□□□-035C22



Getriebemotor	a ₁	a ₅	a ₆	a ₇	b ₁ h ₈	b ₅	b ₆	b ₇	c ₅	d h ₇	d ₁	e ₁	e ₄	e ₅	f ₁	f ₅	f ₆	g	g ₁	g ₂	h	h ₁	h ₂
SSN31-1GHAR-035C22	63	25	25	75	40	50	50	40	5	15	25	50	50	54	2,5	78	78	65	95	58	71	31	40
SSN31-1GHCRC-035C22	63	—	—	75	40	—	—	—	—	15	25	50	50	54	2,5	—	—	65	95	58	68,5	31	37,5

Getriebemotor	i	k B _S	k ₁ R _S	k ₁ A _G	k ₃ X _X	k ₄ B _S	k ₄ B _A	l	m	n ₁	n ₂	o	p	q	s ₁	s ₄	s ₅	s ₆	t	u	x	Gewicht
SSN31-1GHAR-035C22	2	278	164,5	176	134	200	220,5	63	50	26	24	78	166	27	M5	6,5	5,5	6	17,3	5	91	2,6-3,7
SSN31-1GHCRC-035C22	2	272	164,5	176	134	200	220,5	63	—	—	—	72	163,5	27	M5	6,5	—	6	17,3	5	91	2,6-3,7

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Schneckengetriebemotoren SSN

Auswahltablette Typ SSN40-1G□□□-047C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-047-22	210	368	4,57	7,66	6,75	
		250	6,48	5,40	10	
		167	8,88	3,72	15	
		125	11,36	2,99	20	
		100	12,80	2,27	25	
		83	14,88	2,42	30	
		63	17,92	1,90	40	
		50	21,60	1,48	50	
		42	18,24	1,75	60	
		31	23,96	0,96	80	

Zusätzliche Bestellangaben

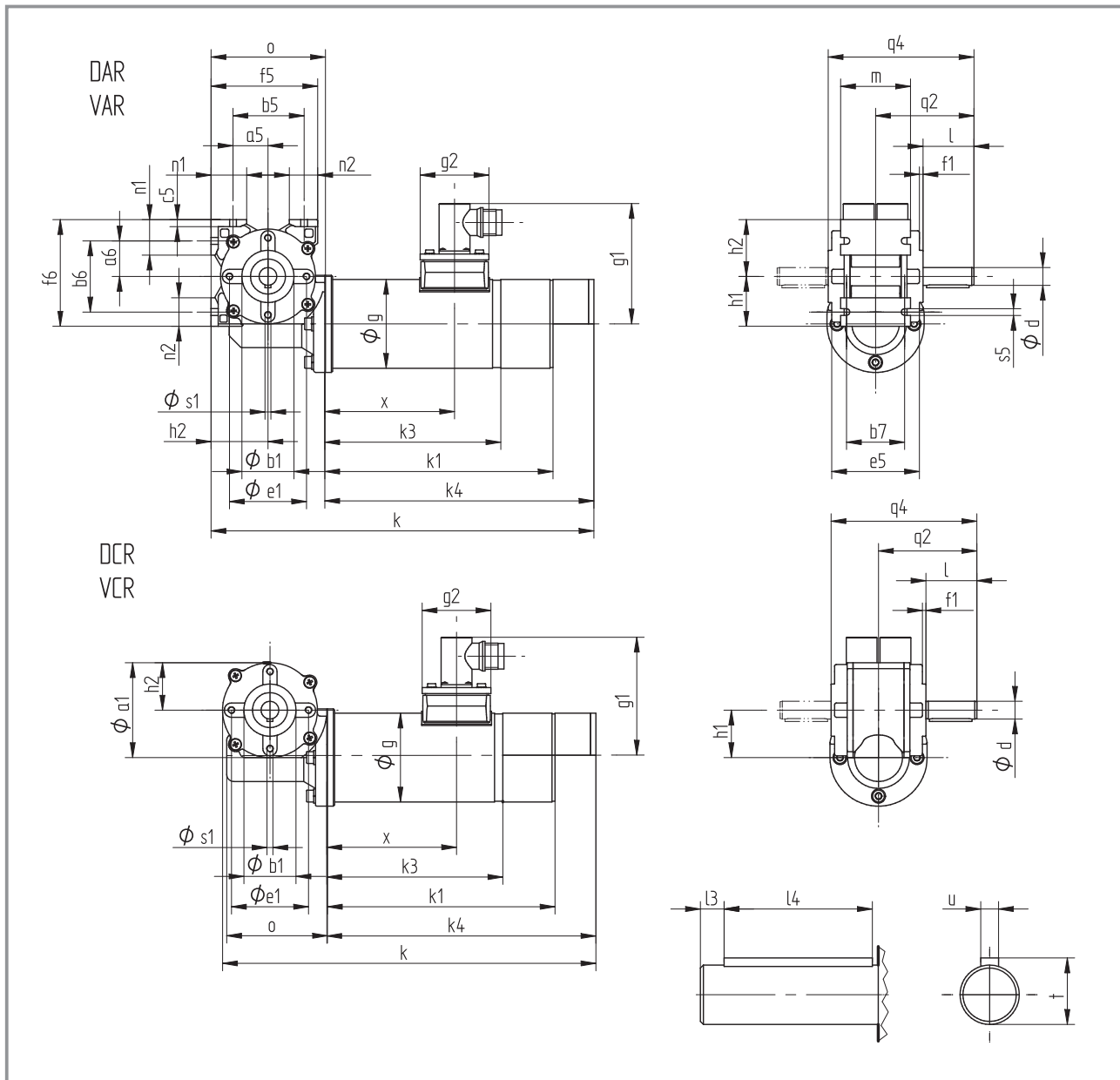
Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VAR	
	DAR	
	VAL	
	HAR	
	VCR	
	DCR	
	VCL	
	HCR	
Wellenlage bei Ausführung VAR/VCR		3 5
Flansch-/Wellenlage bei Ausführung VAL/VCL		3 5
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.

Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ SSN40-1G□□□-047C22



Getriebemotor	a ₁	a ₅	a ₆	b ₁ h10	b ₅	b ₆	b ₇	c ₅	d h6	e ₁	e ₅	f ₁	f ₅	f ₆	g	g ₁	g ₂	h ₁	h ₂	k BS
SSN40-1GVAR-047C22	77	30	30	44	60	60	50	6	15	65	80	2	90	90	75	101	58	40	48	323
SSN40-1GVCR-047C22	77	—	—	44	—	—	—	—	15	65	80	2	—	—	75	101	58	40	40	315

Getriebemotor	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₃	l ₄	m	n ₁	n ₂	o	q ₂	q ₄	s ₁	s ₅	t	u	x	Gewicht
SSN40-1GVAR-047C22	183	194,5	150,5	227	238,5	43	4	36	59	30	24	96	83	123	M6	5,5	17	5	109,5	4,5-5,8
SSN40-1GVCR-047C22	183	194,5	150,5	227	238,5	43	4	36	—	—	—	88	83	123	M6	—	17	5	109,5	4,5-5,8

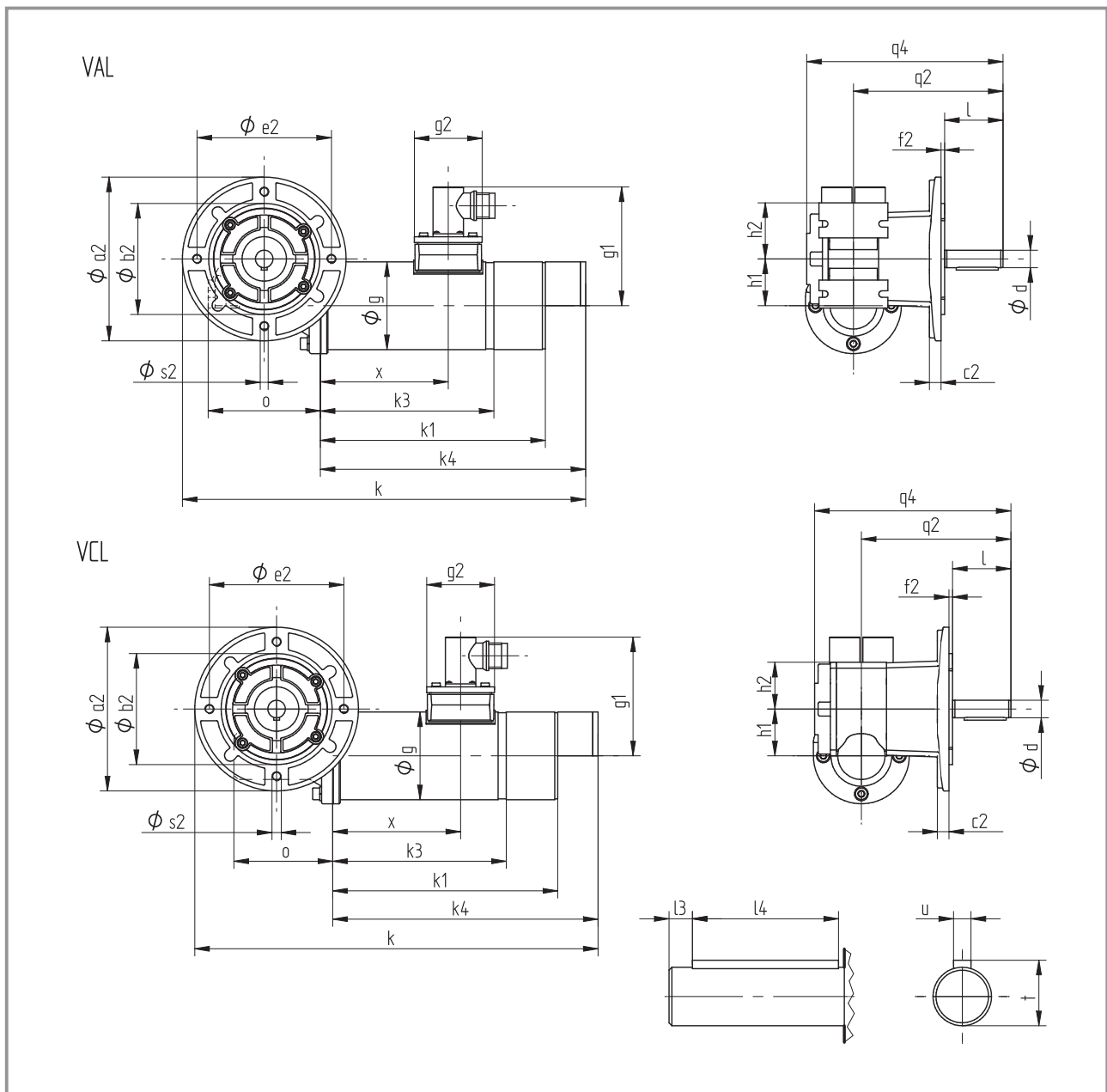
Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Schneckengetriebemotoren SSN

Abmessungen Typ SSN40-1G□□□-047C22



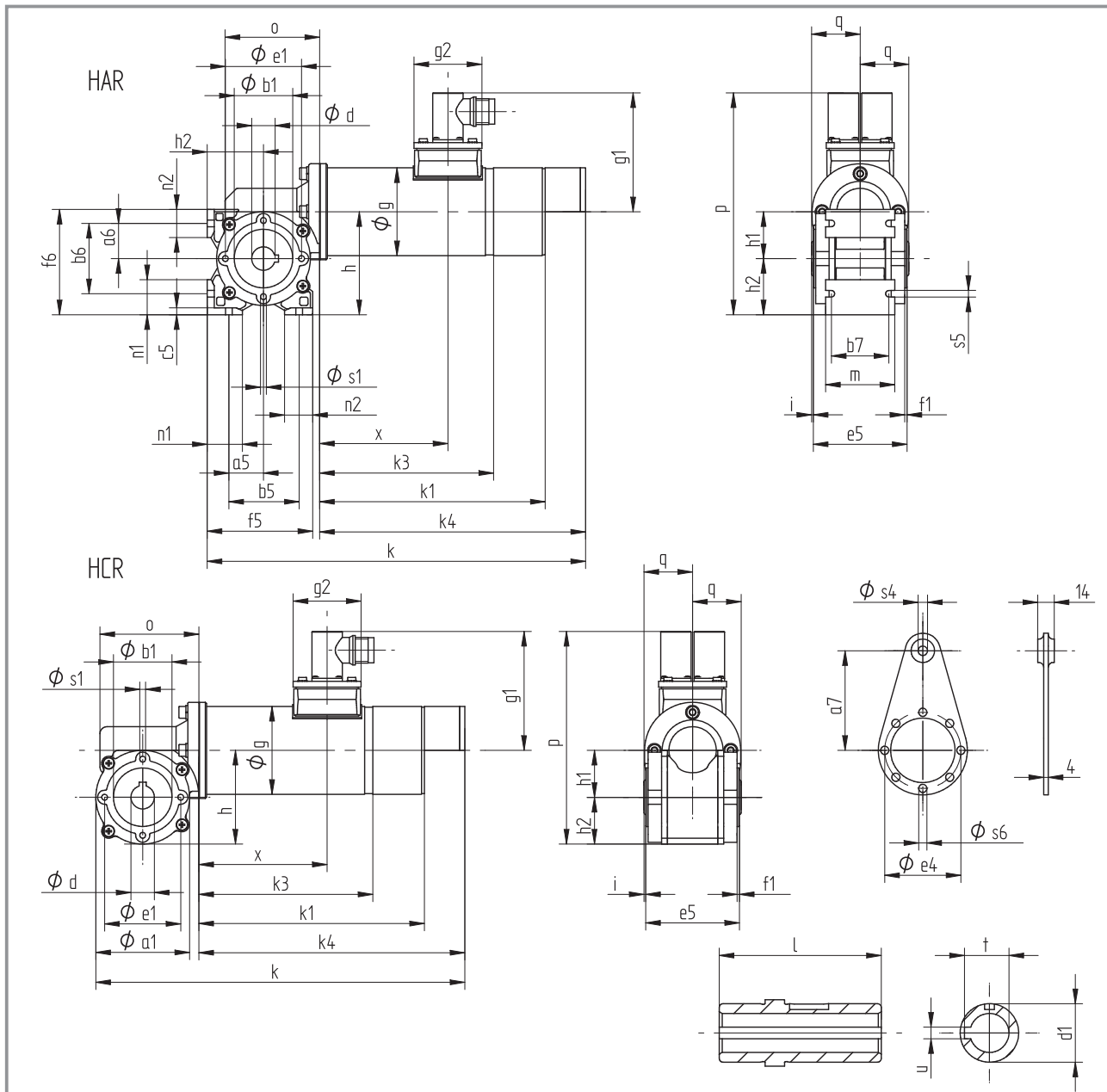
Getriebemotor	a_2	b_2 j7	c_2	d h6	e_2	f_2	g	g_1	g_2	h_1	h_2	k BS	k_1 RS
SSN40-1GVAL-047C22	140	95	10	15	115	3	75	101	58	40	48	345	183
SSN40-1GVCL-047C22	140	95	10	15	115	3	75	101	58	40	40	345	183

Getriebemotor	k_1 AG	k_3 XX	k_4 BS	k_4 BA	l	l_3	l_4	o	q_2	q_4	s_2	t	u	x	Gewicht
SSN40-1GVAL-047C22	194,5	150,5	227	238,5	50	4	36	96	128	168	M8	17	5	109,5	4,5-5,8
SSN40-1GVCL-047C22	194,5	150,5	227	238,5	50	4	36	88	128	168	M8	17	5	109,5	4,5-5,8

Maße in mm



Abmessungen Typ SSN40-1G□□□-047C22



Getriebemotor	a ₁	a ₅	a ₆	a ₇	b ₁ h ₈	b ₅	b ₆	b ₇	c ₅	d H7	d ₁	e ₁	e ₄	e ₅	f ₁	f ₅	f ₆	g	g ₁	g ₂	h	h ₁	h ₂
SSN40-1GHAR-047C22	77	30	30	85	50	60	60	50	6	20	30	65	65	80	2	90	90	75	101	58	88	40	48
SSN40-1GHCRC-047C22	77	—	—	85	50	—	—	—	—	20	30	65	65	80	2	—	—	75	101	58	80	40	40

Getriebemotor	i	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	m	n ₁	n ₂	o	p	q	s ₁	s ₄	s ₅	s ₆	t	u	x	Gewicht
SSN40-1GHAR-047C22	1,5	323	183	194,5	150,5	227	238,5	83	59	30	24	96	189	41,5	M6	8	5,5	7	22,8	6	109,5	4,5-5,8
SSN40-1GHCRC-047C22	1,5	315	183	194,5	150,5	227	238,5	83	—	—	—	88	181	41,5	M6	8	—	7	22,8	6	109,5	4,5-5,8

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Planetengetriebemotoren SPL

Auswahltablette Typ SPL52-□GVCR-035N22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 24 oder 48 V DC			i 1-stufig	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-035-22	140	811	1,33	3,00	3,70	
		444	2,43	1,65	6,75	
					i 2-stufig	
		218	4,63	2,59	13,73	
		120	8,44	1,42	25,01	
		66	15,38	0,78	45,56	
					i 3-stufig	
		59	16,03	1,56	50,89	
		32	25,00	0,86	92,70	

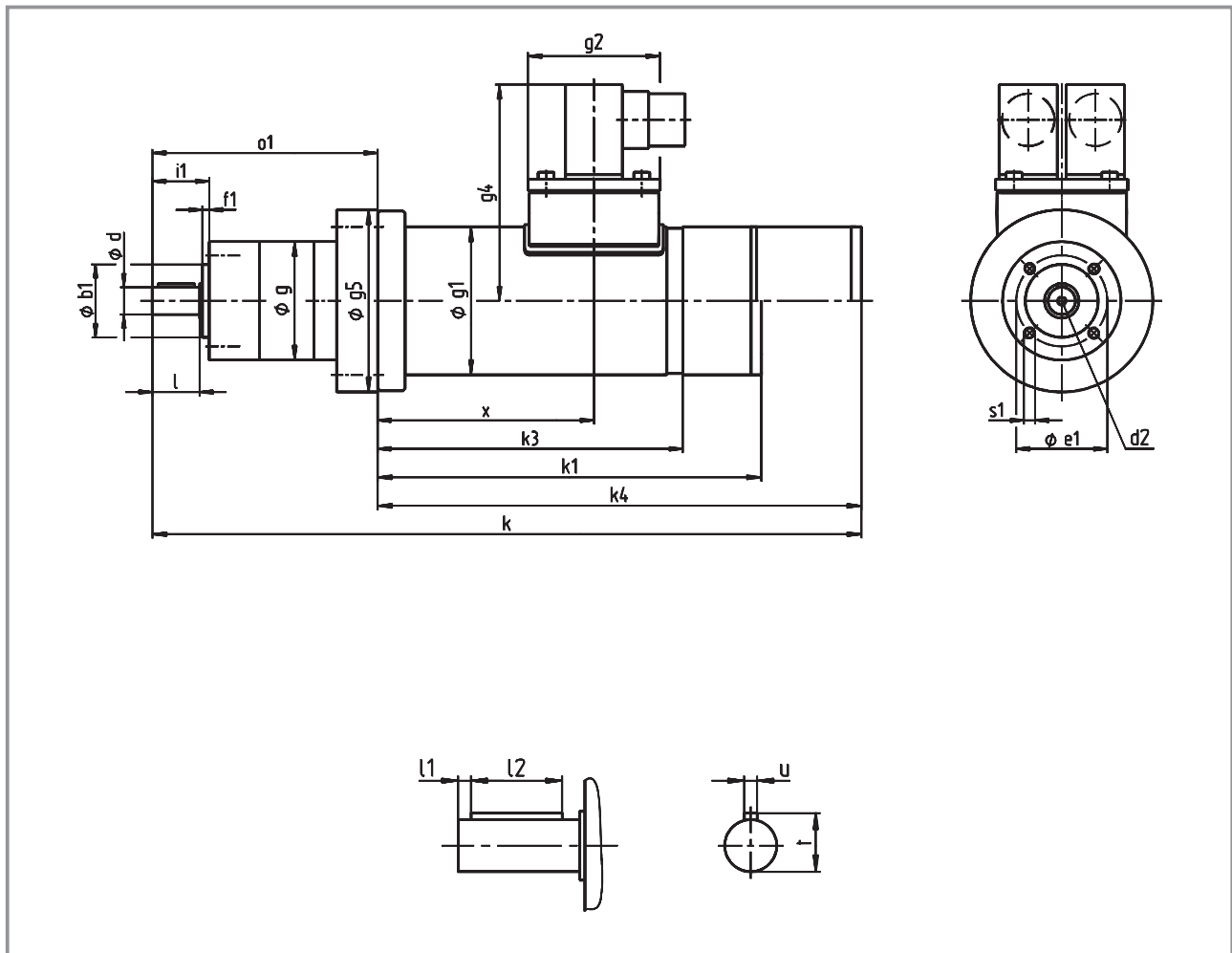
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Lage elektrischer Anschluss		2

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ SPL52-□GVCR-035N22



Getriebemotor	Übersetzung i	b_1 h8	d h7	d_2	e_1	f_1	g	g_1	g_2	g_4	g_5	i_1	k BS
SPL52-□GVCR-035N22	3,7;6,7	32	12	M4	40	3	52	65	58	95	80	25	303
	14 ... 46												317
	51 ... 93												331

Getriebemotor	Übersetzung i	k_1 RS	k_1 AG	k_3 XX	k_4 BS	k_4 BA	l	l_1	l_2	o_1	s_1	t	u	x	Gewicht
SPL52-□GVCR-035N22	3,7;6,7	169	180	138	204	225	20,8	2,5	16	99	M5x10	13,5	4	95	2,6-3,6
	14 ... 46									113					2,8-3,8
	51 ... 93									127					3,0-4,0

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Planetengetriebemotoren SPL

Auswahltablette Typ SPL62-□GVCR-035N22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 24 oder 48 V DC			i 1-stufig	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-035-22	140	811	1,33	6,01	3,70	
		444	2,43	3,29	6,75	
					i 2-stufig	
		218	4,63	5,40	13,73	
		120	8,44	2,96	25,01	
		86	11,80	2,12	34,97	
		66	15,38	1,63	45,56	
					i 3-stufig	
		59	16,03	3,12	50,89	
		42	22,42	2,23	71,16	
		30	31,34	1,60	99,50	
		24	39,05	1,28	123,97	

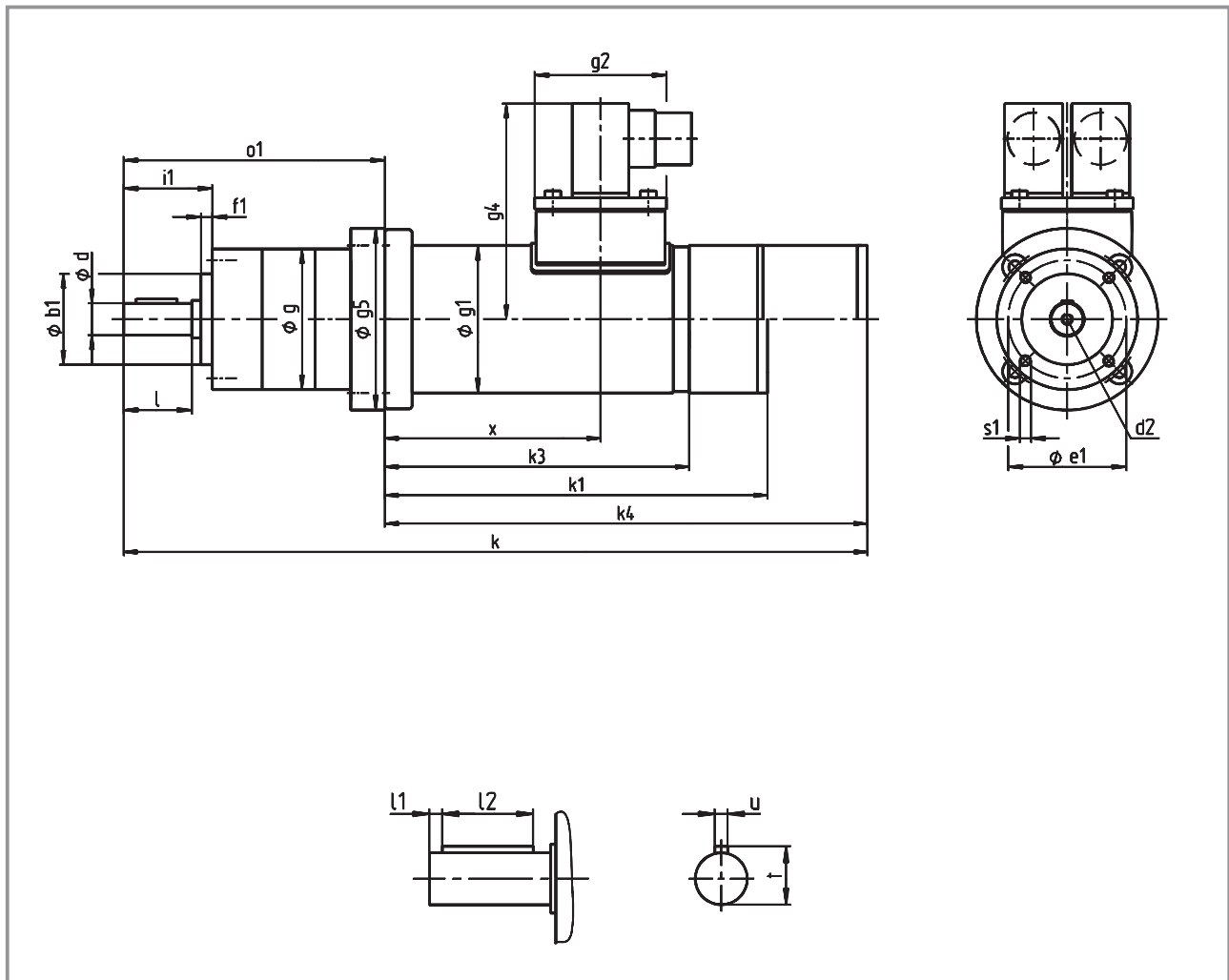
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Lage elektrischer Anschluss		2

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ SPL62-□GVCR-035N22



Getriebemotor	Übersetzung i	b_1 j7	d h7	d_2	e_1	f_1	g	g_1	g_2	g_4	g_5	i_1	k BS
SPL62-□GVCR-035N22	3,7;6,7	40	14	M5	52	5	62	65	58	95	80	39	340
	14 ... 46												356
	51 ... 124												372

Getriebemotor	Übersetzung i	k_1 RS	k_1 AG	k_3 XX	k_4 BS	k_4 BA	l	l_1	l_2	o_1	s_1	t	u	x	Gewicht
SPL62-□GVCR-035N22	3,7;6,7	169	180	138	204	225	30	5,5	18	115	M5x10	16	5	95	2,8-3,8
	14 ... 46									131					3,2-4,2
	51 ... 124									147					3,6-4,6

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Planetengetriebemotoren SPL

Auswahltablette Typ SPL62-□GVCR-047N22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i 1-stufig	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-047-22	210	676	2,37	3,38	3,70	
		370	4,32	1,85	6,75	
					i 2-stufig	
		182	8,24	3,03	13,73	
		100	15,01	1,67	25,01	
		72	20,98	1,19	34,97	
		55	25,00	0,91	45,56	
					i 3-stufig	
		49	28,50	1,75	50,89	
		35	39,85	1,25	71,16	

Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Lage elektrischer Anschluss		2

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.

Technical drawing of a mechanical component, showing a side view, a top view, and a detail view of a flange.

Side View Dimensions:

- $\phi b1$: Outer diameter of the leftmost section.
- ϕd : Inner diameter of the leftmost section.
- $i1$: Length of the leftmost section.
- $f1$: Thickness of the flange on the leftmost section.
- ϕg : Diameter of the central shaft.
- $\phi g5$: Diameter of the shaft section before the main body.
- $\phi g1$: Diameter of the main body.
- $g2$: Diameter of the top flange.
- $g4$: Thickness of the top flange.
- x : Distance from the center of the main body to the center of the top flange.
- $k3$: Distance from the left face of the main body to the center of the top flange.
- $k1$: Distance from the left face of the main body to the right face of the main body.
- $k4$: Distance from the left face of the main body to the right face of the top flange.
- k : Total length of the component.
- $o1$: Distance from the left face of the main body to the right face of the main body.
- l : Length of the leftmost section.

Top View Dimensions:

- $\phi e1$: Diameter of the central hole.
- $d2$: Diameter of the outer circle.
- $s1$: Thickness of the top flange.

Detail View Dimensions:

- $l1$: Length of the flange.
- $l2$: Length of the flange.
- u : Thickness of the flange.
- t : Thickness of the flange.

Getriebemotor	Übersetzung	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	o ₁	s ₁	t	u	x	Gewicht
SPL62-□GVCR-047N22	3,7;6,7	189	200	156	233	244	30	5,5	18	115	M5x10	16	5	115	3,8-4,8
	14 ... 46									131					4,2-5,2
	51 ... 71									147					4,6-5,6

Lenze



Antriebsauswahl

Servo-Planetengetriebemotoren SPL

Auswahltablette Typ SPL81-□GVCR-056N22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i 1-stufig	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-056-22	450	730	4,74	4,22	3,700	
		400	8,64	2,31	6,750	
					i 2-stufig	
		197	16,48	3,64	13,730	
		108	30,01	2,00	25,010	
		77	41,96	1,43	34,970	
		59	54,67	1,10	45,560	
					i 3-stufig	
		53	57,00	2,11	50,890	
		38	79,70	1,51	71,160	
		27	111,44	1,08	99,500	
		22	120,00	0,86	123,970	

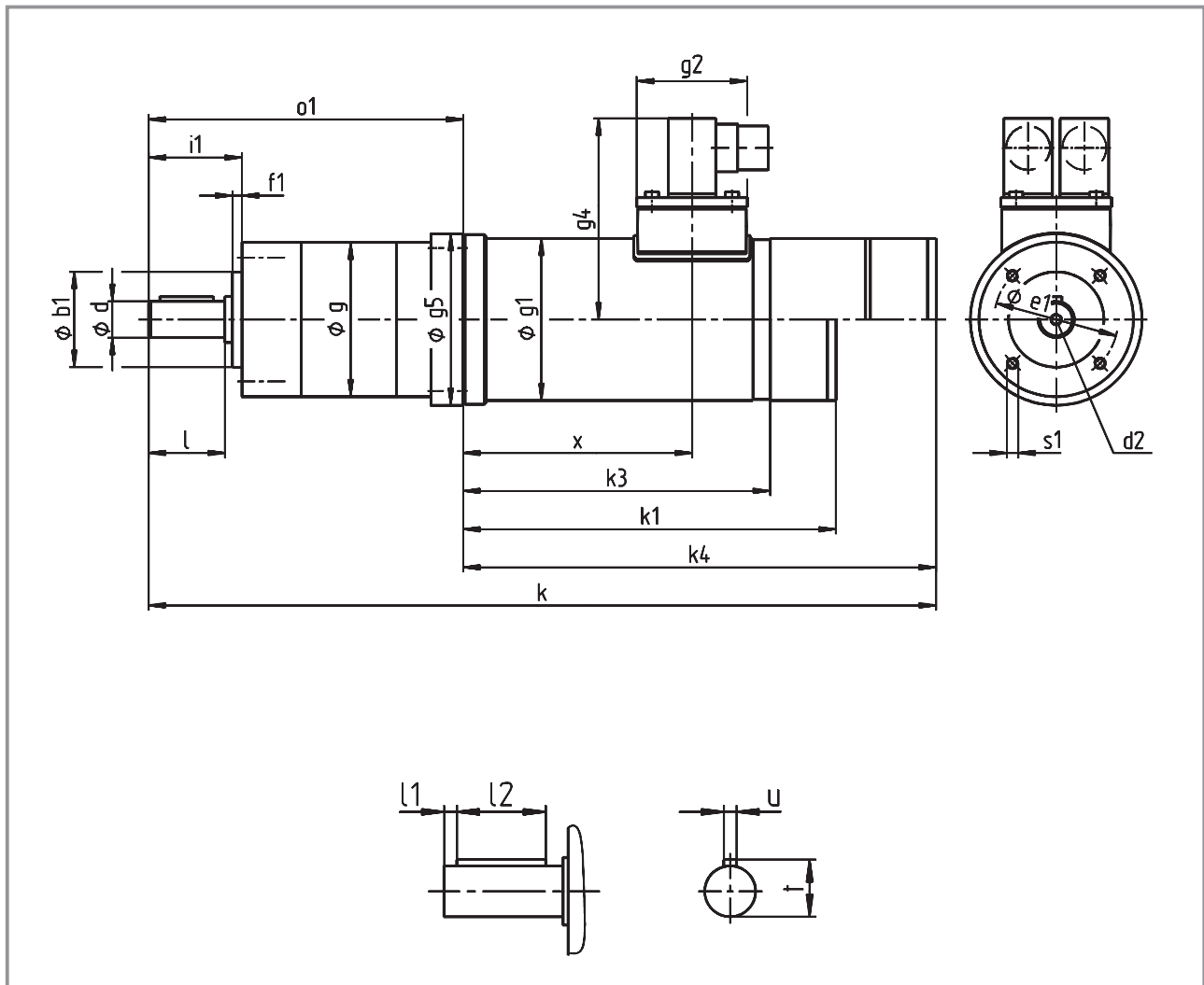
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Lage elektrischer Anschluss		2

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Auswahltabelle Typ SPL81-□GVCR-056N22



Getriebemotor	Übersetzung i	b ₁ j7	d h7	d ₂	e ₁	f ₁	g	g ₁	g ₂	g ₄	g ₅	i ₁	k BS
SPL81-□GVCR-056N22	3,7;6,7	50	19	M6	65	5	81	85	58	106	90	49	392
	14 ... 46												413
	51 ... 124												435

Getriebemotor	Übersetzung i	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	o ₁	s ₁	t	u	x	Gewicht
SPL81-□GVCR-056N22	3,7;6,7	196	207	163	248	260	40	6	28	144	M6x12	21,5	6	120	6,1-7,6
	14 ... 46									165					6,8-8,3
	51 ... 124									187					7,5-9,0

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Stirnradgetriebemotoren GST

Auswahltablette Typ GST03-2GV□□-035C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 24 oder 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-035-22	140	1155,20	1,00	13,37	2,597	
		879,00	1,00	10,85	3,413	
		686,80	2,00	9,01	4,368	
		564,80	2,00	9,59	5,312	
		502,90	3,00	8,93	5,965	
		429,70	3,00	7,96	6,982	
		382,70	3,00	7,68	7,840	
		335,80	4,00	6,74	8,935	
		299,00	4,00	6,46	10,033	
		262,50	5,00	5,87	11,429	
		233,80	6,00	5,59	12,833	
		202,20	6,00	4,99	14,836	
		180,10	7,00	5,28	16,660	
		157,80	8,00	4,75	19,013	
		140,50	9,00	4,45	21,350	
		122,00	11,00	3,95	24,595	
		108,60	12,00	3,52	27,618	
		93,80	14,00	3,04	32,000	
		83,50	16,00	2,71	35,933	
		72,40	18,00	2,35	41,455	
		64,40	20,00	2,24	46,550	
		56,70	23,00	1,97	52,909	
		50,50	26,00	1,75	59,413	

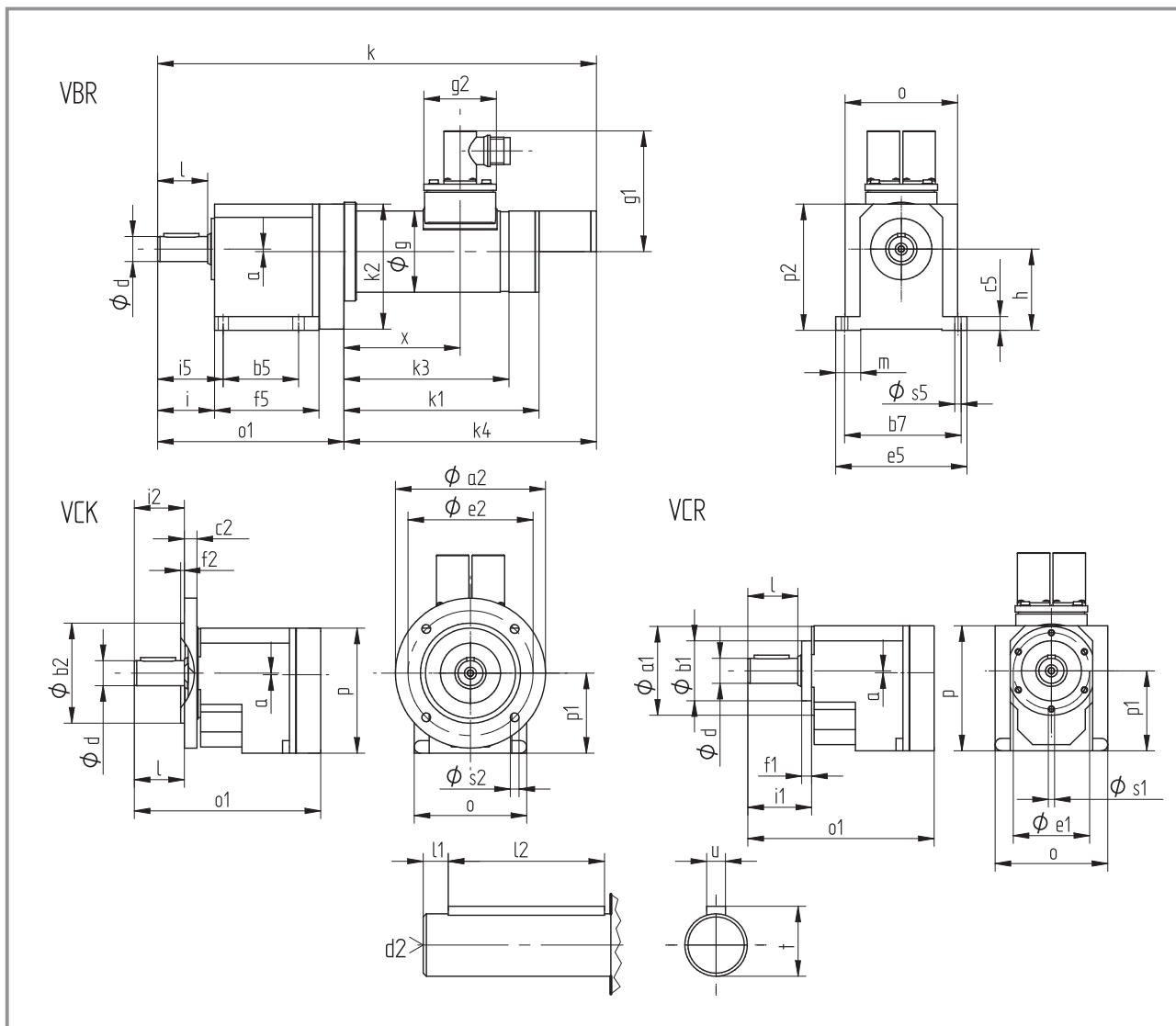
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VBR	
	VCR	
	VCK	
Abtriebsflanschdurchmesser	120 mm	
	140 mm	
	160 mm	
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GST03-2GV□□-035C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ h7	b ₂ j7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i	i ₁	i ₂	i ₅
GST03-2GV□□-035C22			120		80					14	M5		100			3								28	40
	2	71	140	48	95	60	91	10	11	20	M6	61	115	105	8	3	84	65	95	58	65	46	51	40	52
			160		110								130			3,5									

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	o	o ₁	p	p ₁	p ₂	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GST03-2GV□□-035C22	339,5							28	4	20			137,5					7					
	351,5	166,5	178	100	136	202	222,5	40	5	28	20	90	149,5	100	64	101	M5	9	6,6	22,5	6	93	5,0-6,5
																		9					

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Stirnradgetriebemotoren GST

Auswahltablette Typ GST03-2GV□□-047C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-047-22	210	962,60	2,00	7,52	2,597	
		732,50	3,00	6,10	3,413	
		572,30	3,00	5,07	4,368	
		470,60	4,00	5,39	5,312	
		419,10	5,00	5,02	5,965	
		358,10	5,00	4,48	6,982	
		318,90	6,00	4,32	7,840	
		279,80	7,00	3,79	8,935	
		249,20	8,00	3,63	10,033	
		218,70	9,00	3,30	11,429	
		194,80	10,00	3,15	12,833	
		168,50	11,00	2,81	14,836	
		150,10	13,00	2,97	16,660	
		131,50	15,00	2,67	19,013	
		117,10	16,00	2,50	21,350	
		101,60	19,00	2,22	24,595	
		90,50	21,00	1,98	27,618	
		78,10	25,00	1,71	32,000	
		69,60	28,00	1,52	35,933	
		60,30	32,00	1,32	41,455	
		53,70	36,00	1,26	46,550	
		47,30	41,00	1,11	52,909	
		42,10	45,00	1,00	59,413	

Zusätzliche Bestellangaben

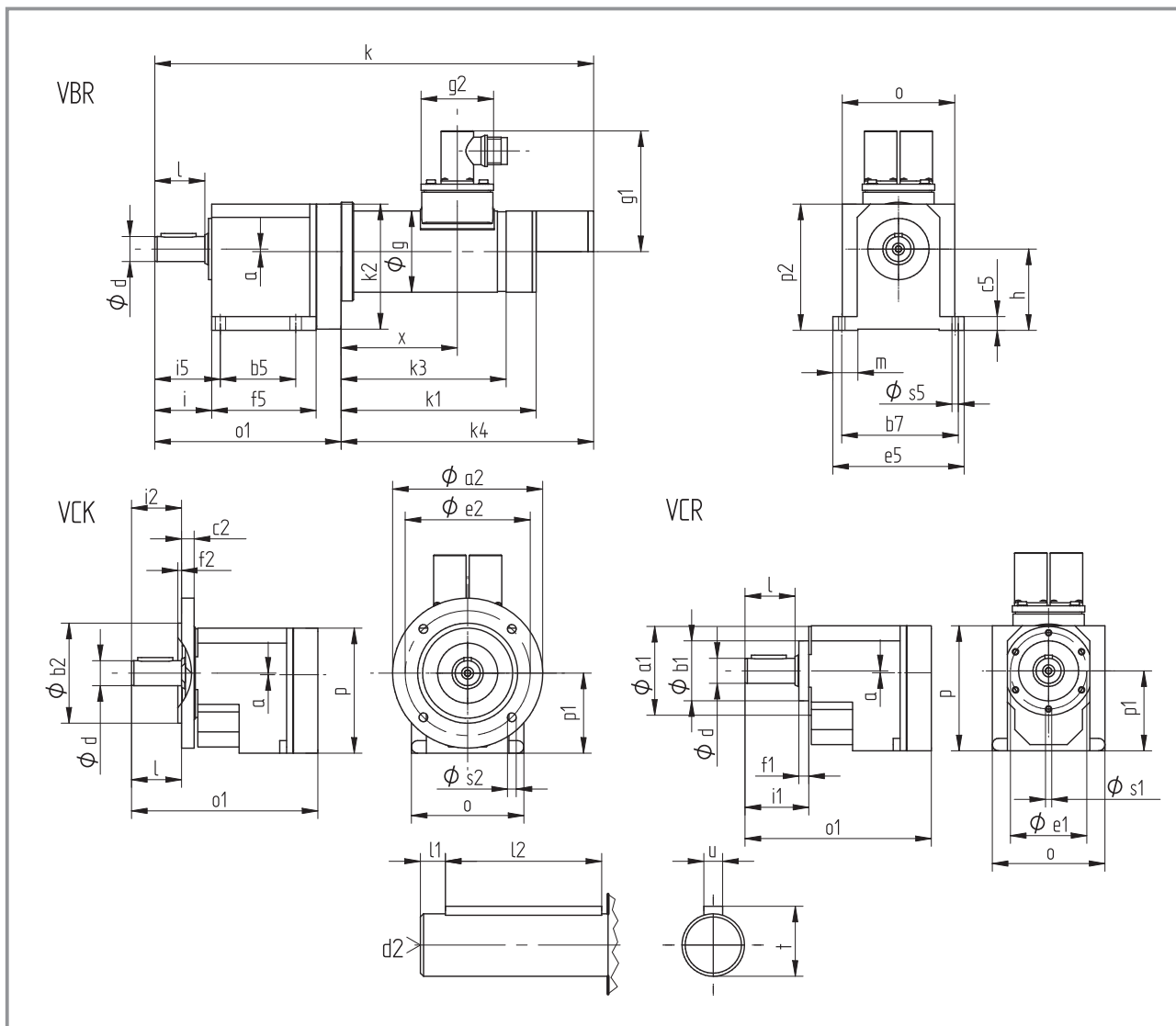
Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VBR	
	VCR	
	VCK	
Abtriebsflanschdurchmesser	120 mm	
	140 mm	
	160 mm	
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.

Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GST03-2GV□□-047C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ h7	b ₂ j7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i	i ₁	i ₂	i ₅
GST03-2GV□□-047C22			120		80					14	M5		100			3								28	40
	2	71	140	48	95	60	91	10	11	20	M6	61	115	105	8	3	84	75	101	58	65	46	51	40	52
			160		110								130			3,5									

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	o	o ₁	p	p ₁	p ₂	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht	
GST03-2GV□□-047C22	372,5							28	4	20			137,5					7						
	384,5	191	202,5	100	158,5	235	246,5	40	5	28	20	90	149,5	100	64	101	M5	9	6,6	22,5	6	117,5	6,0-7,5	
																		9						

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Stirnradgetriebemotoren GST

Auswahltablette Typ GST04-1GV□□-056C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-056-22	450	1687,50	3,00	3,83	1,600	
		1318,40	3,00	3,74	2,048	
		1205,40	4,00	3,87	2,240	
		945,00	4,00	3,39	2,857	
		771,40	5,00	2,92	3,500	
		613,60	7,00	2,32	4,400	
		476,40	9,00	1,80	5,667	
		375,90	11,00	1,42	7,182	
		300,00	14,00	1,08	9,000	

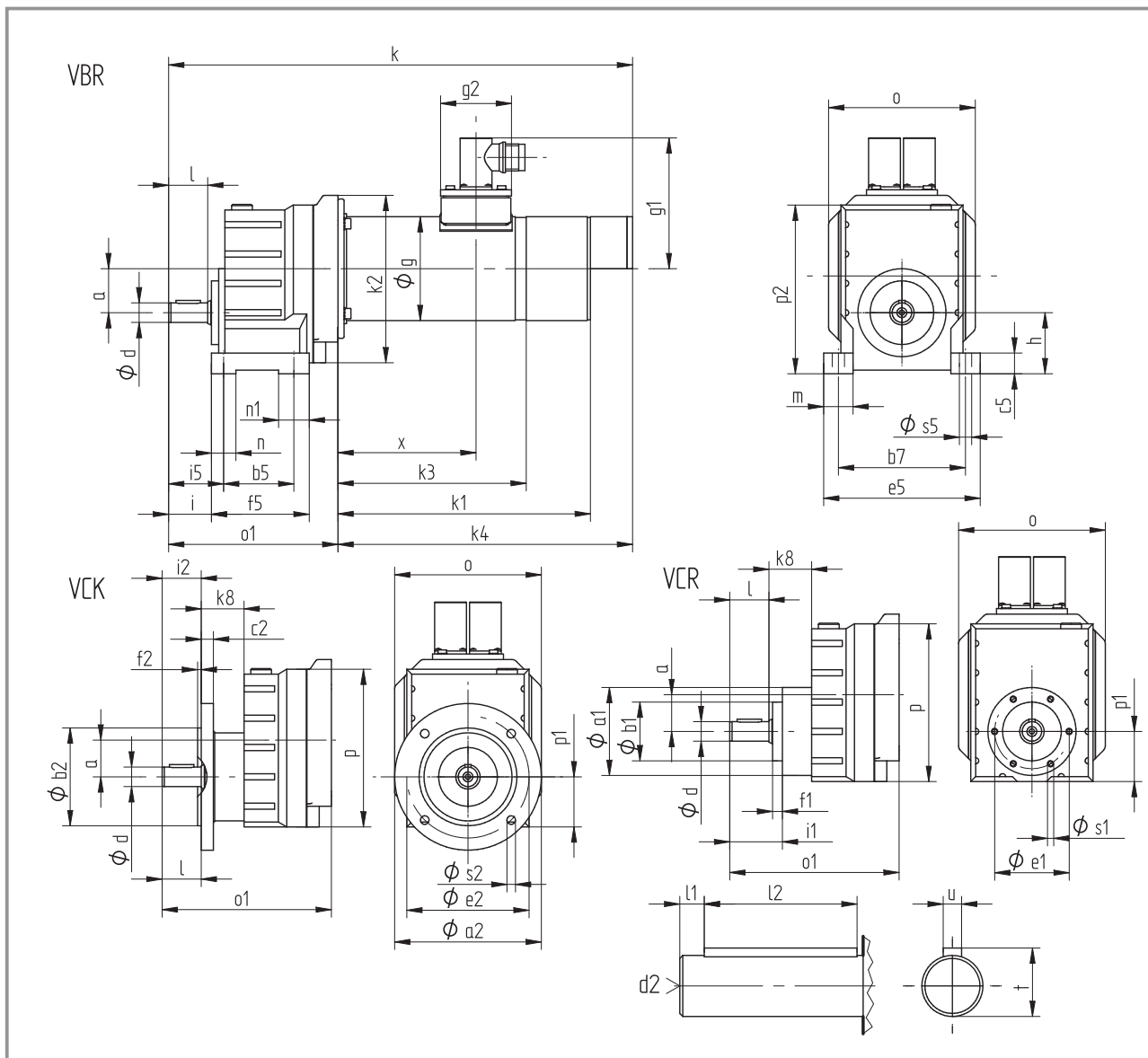
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VBR	
	VCR	
	VCK	
Abtriebsflanschdurchmesser	120 mm	
	140 mm	
	160 mm	
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GST04-1GV□□-056C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ h7	b ₂ j7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i	i ₁	i ₂	i ₅
GST04-1GV□□-047C22	36	72	120	48	80	55	105	10	17	16	M5	61	100	130	8	3	80	75	101	58	50	35	43	32	45
			140		95								115			3									
			160		110								130			3,5									

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	k ₈	l	l ₁	l ₂	m	n	n ₁	o	o ₁	p	p ₁	p ₂	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GST04-1GV□□-047C22	364,5	182	193	129	149	226	237	35	32	6	20	25	20	25	115	138,5	129	41	138	M5	7	9	18	5	103,5	6,5-8,0
																					9					
																					9					

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Stirnradgetriebemotoren GST

Auswahltablette Typ GST04-2GV□□-056C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-056-22	450	913,40	5,00	3,88	2,956	
		810,10	5,00	3,91	3,333	
		666,20	6,00	3,86	4,053	
		590,70	7,00	3,87	4,571	
		520,50	8,00	3,82	5,187	
		461,50	9,00	3,83	5,850	
		421,90	10,00	3,66	6,400	
		383,50	11,00	3,40	7,040	
		337,50	12,00	3,13	8,000	
		299,70	14,00	2,95	9,010	
		273,90	15,00	2,80	9,856	
		241,10	17,00	2,28	11,200	
		214,80	19,00	2,32	12,571	
		189,00	22,00	1,79	14,286	
		175,30	24,00	2,16	15,400	
		154,30	27,00	1,70	17,500	
		139,50	30,00	1,75	19,360	
		122,70	34,00	1,35	22,000	
		108,30	38,00	1,38	24,933	
		95,30	44,00	1,08	28,333	
		85,40	49,00	1,10	31,600	
		75,20	47,00	0,86	35,909	
		68,20	54,00	0,88	39,600	
		60,00	52,00	0,75	45,000	

Zusätzliche Bestellangaben

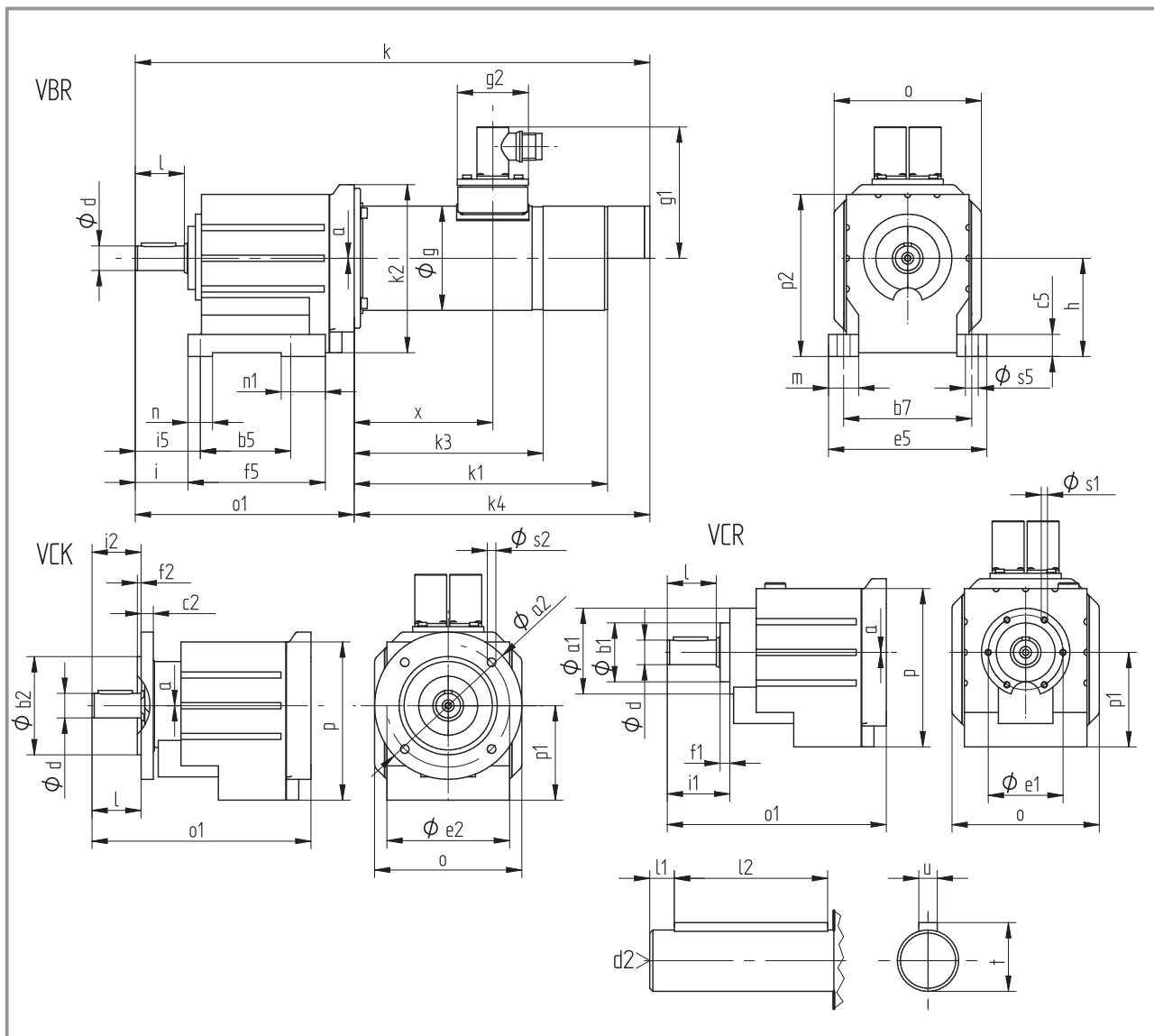
Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VBR	
	VCR	
	VCK	
Abtriebsflanschdurchmesser	120 mm	
	140 mm	
	160 mm	
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.

Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GST04-2GV□□-056C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ h7	b ₂ j7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i	i ₁	i ₂	i ₅
GST04-2GV□□-056C22	0	72	120	48	80	76	105	10	18	20	M6	61	100	130	8	3	112	85	106	58	80	43	51	40	53
			140		95								115			3									
			160		110								130			3,5									

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	n	n ₁	o	o ₁	p	p ₁	p ₂	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GST04-2GV□□-056C22	419,5	188,5	200	129	156	241	252,5	40	5	28	25	20	36	115	178,5	129	77	132	M5	7	9	22,5	6	113	9,5-11
																				9					
																				9					

Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Auswahltabelle Typ GKR03-2G□□-035C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 24 oder 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-035-22	140	554,40	2,00	13,83	5,411	
		482,20	3,00	12,41	6,222	
		421,90	3,00	11,51	7,111	
		366,80	3,00	10,30	8,178	
		329,60	4,00	9,51	9,101	
		286,60	4,00	8,27	10,466	
		257,70	5,00	7,44	11,64	
		224,10	6,00	6,47	13,386	
		198,50	6,00	5,73	15,111	
		172,60	7,00	4,98	17,378	
		154,90	8,00	4,47	19,365	
		134,70	10,00	3,89	22,27	
		119,80	11,00	3,92	25,051	
		104,10	12,00	3,41	28,808	
		92,00	14,00	3,01	32,593	
		80,00	16,00	2,62	37,481	
		71,10	18,00	2,49	42,222	
		61,80	21,00	2,17	48,556	
		55,70	23,00	1,95	53,889	
		48,40	26,00	1,70	61,972	

Zusätzliche Bestellangaben

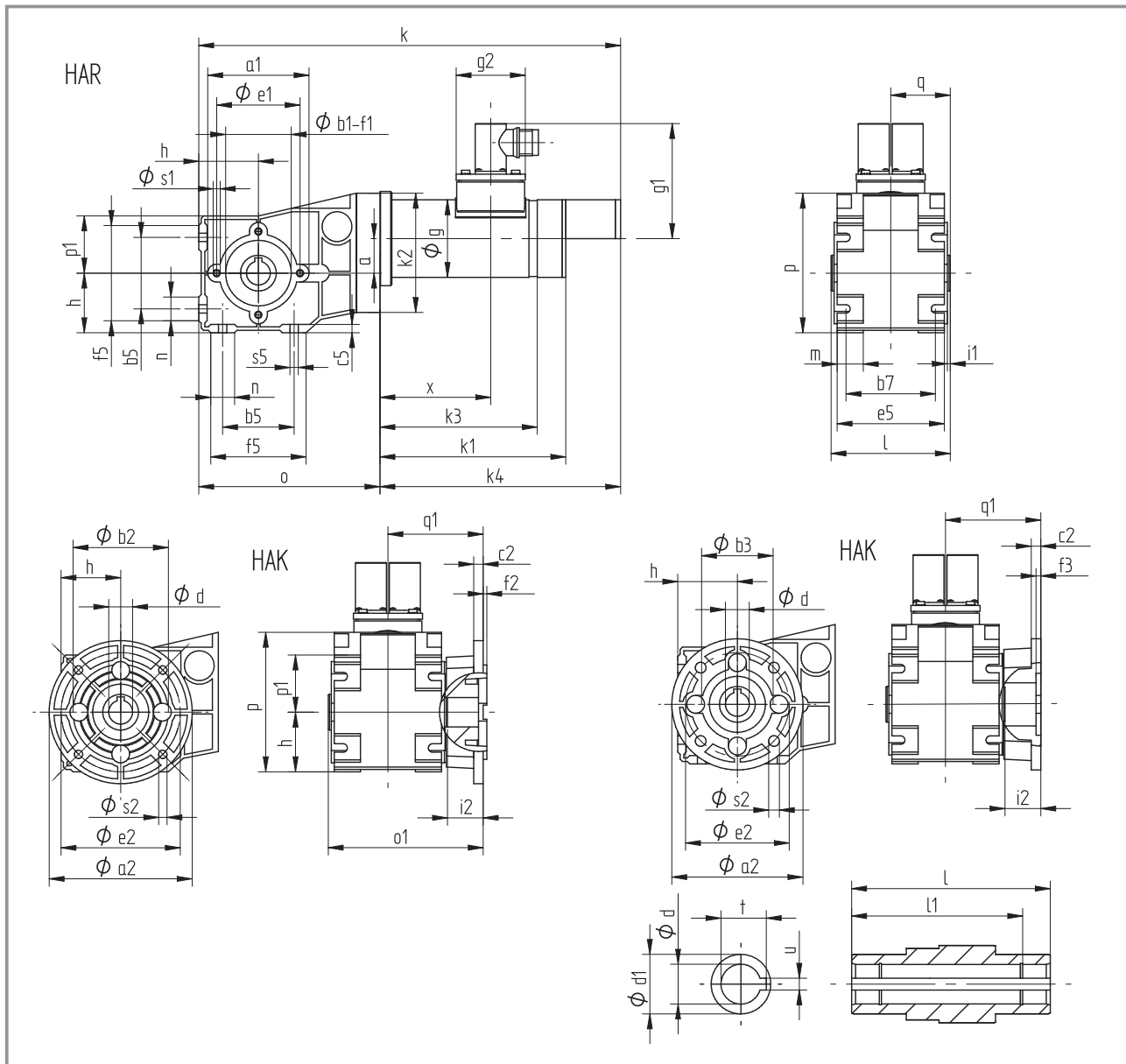
Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VAR	
	VAK	
	HAR	
	HAK	
Abtriebsflanschdurchmesser	110 mm	
	120 mm	
Hohlwellenbohrung	18 mm	
	20 mm	
Wellenlage bei Ausführung VAR		3 5 8
Flansch-Wellenlage bei Ausführung VAK		3 5
Flanschlage bei Ausführung HAK		3 5
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.

Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GKR03-2GHA-035C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ J7	b ₂ J7	b ₃ H7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d H7	d ₁	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₃	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i ₁	i ₂	k BS
GKR03-2GHA-035C22	29	84	120	55	80	—	60	75	8	7	18	30	70	100	90	3	3	—	80	65	95	58	50	2,5	30	354
			110		—	60					20	30		87			4									

Getriebemotor	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	m	n	o	o ₁	p	p ₁	q	q ₁	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GKR03-2GHA-035C22	166,5	178	100	136	202	222,5	100	86	22	20	152	130	117	48	50	80	M6	7	6,6	20,8	6	93	5,0-6,5
																		9		22,8	6		

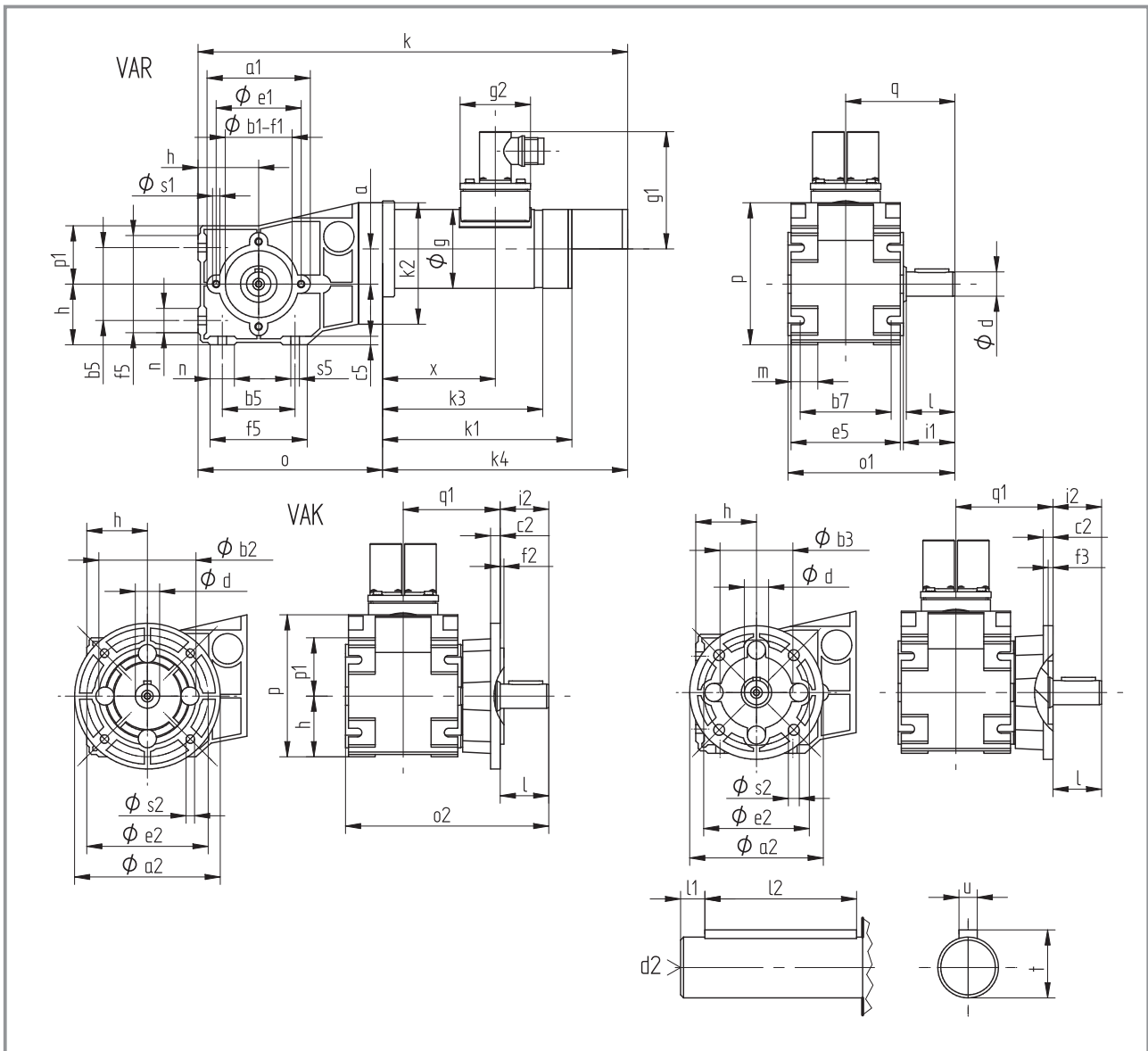
Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Abmessungen Typ GKR03-2GVA□-035C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ J7	b ₂ j7	b ₃ H7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d k6	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₃	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i ₁	i ₂
GKR03-2GVA□-035C22	29	84	120	55	80	—	60	75	8	7	20	M6	70	100	90	2,5	3	—	80	65	95	58	50	42,5	40
			110		—	60								87			4								

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	n	o	o ₁	o ₂	p	p ₁	q	q ₁	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GKR03-2GVA□-035C22	354	166,5	178	100	136	202	222,5	40	5	28	22	20	152	138	168	117	48	90	80	M6	7	6,6	22,5	6	93	5,0-6,5
																					9			6		

Maße in mm





Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Auswahltablette Typ GKR03-2G□A□-047C22

Motortyp	P _N	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
	W	n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-047-22	210	462,00	4,00	7,78	5,411	
		401,80	5,00	6,98	6,222	
		351,60	5,00	6,48	7,111	
		305,70	6,00	5,79	8,178	
		274,70	7,00	5,35	9,101	
		238,90	8,00	4,65	10,466	
		214,80	9,00	4,18	11,64	
		186,80	10,00	3,64	13,386	
		165,40	11,00	3,22	15,111	
		143,90	13,00	2,80	17,378	
		129,10	15,00	2,51	19,365	
		112,30	17,00	2,19	22,27	
		99,80	19,00	2,21	25,051	
		86,80	22,00	1,92	28,808	
		76,70	25,00	1,70	32,593	
		66,70	28,00	1,47	37,481	
		59,20	32,00	1,40	42,222	
		51,50	37,00	1,22	48,556	
		46,40	41,00	1,10	53,889	
		40,30	45,00	0,96	61,972	

Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VAR	
	VAK	
	HAR	
	HAK	
Abtriebsflanschdurchmesser	110 mm	
	120 mm	
Hohlwellenbohrung	18 mm	
	20 mm	
Wellenlage bei Ausführung VAR		3 5 8
Flansch-Wellenlage bei Ausführung VAK		3 5
Flanschlage bei Ausführung HAK		3 5
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.

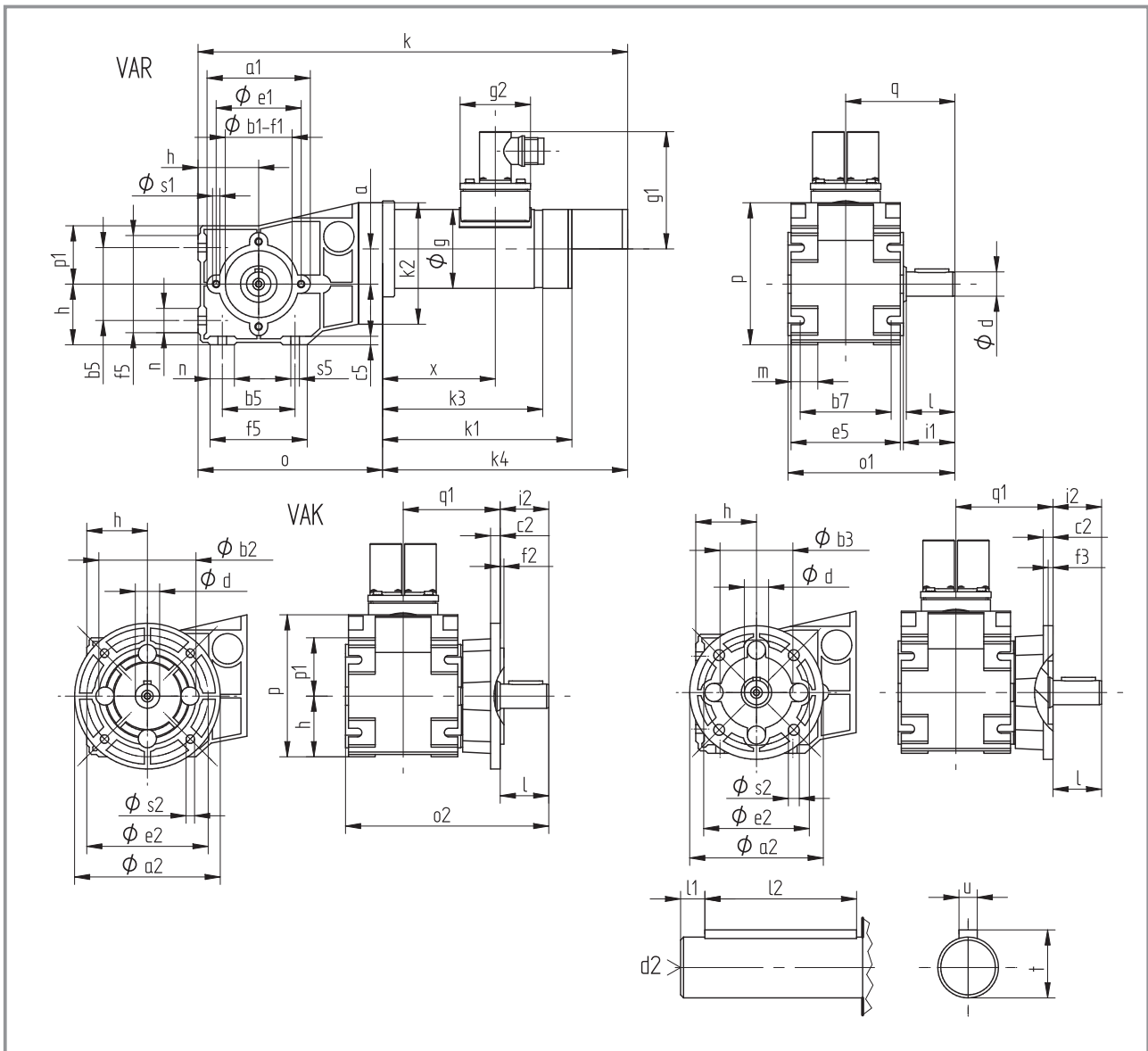
Einbaulage siehe Seite 10.



Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Abmessungen Typ GKR03-2GVA□-047C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ J7	b ₂ j7	b ₃ H7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d k6	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₃	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i ₁	i ₂
GKR03-2GVA□-047C22	29	84	120	55	80	—	60	75	8	7	20	M6	70	100	90	2,5	3	—	80	75	101	58	50	42,5	40
			110		—	60								87			4								

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	n	o	o ₁	o ₂	p	p ₁	q	q ₁	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GKR03-2GVA□-047C22	387	191	202,5	100	158,5	235	246,5	40	5	28	22	20	152	138	168	117	48	90	80	M6	7	6,6	22,5	6	117,5	6,0-7,5
																					9			6		

Maße in mm





Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Auswahltablette Typ GKR04-2G□□-056C22

Motortyp	P _N W	Versorgungsspannung Servo Drive = 48 V DC			i	Auswahl bitte ankreuzen
		n ₂ min ⁻¹	M ₂ Nm	c		
SDSGS□□-056-22	450	520,70	8,00	3,86	5,185	
		452,80	9,00	3,80	5,963	
		379,70	11,00	3,77	7,111	
		330,20	12,00	3,80	8,178	
		296,70	14,00	3,82	9,101	
		258,00	16,00	3,62	10,466	
		235,80	17,00	3,36	11,449	
		212,60	19,00	3,03	12,698	
		184,90	22,00	2,63	14,603	
		173,60	24,00	2,47	15,556	
		150,90	27,00	2,15	17,889	
		138,10	30,00	1,96	19,556	
		120,10	34,00	1,71	22,489	
		107,20	38,00	1,73	25,185	
		93,20	44,00	1,51	28,963	
		84,60	49,00	1,37	31,919	
		73,60	56,00	1,19	36,707	
		67,50	61,00	1,09	40,000	
		58,70	70,00	1,03	46,000	

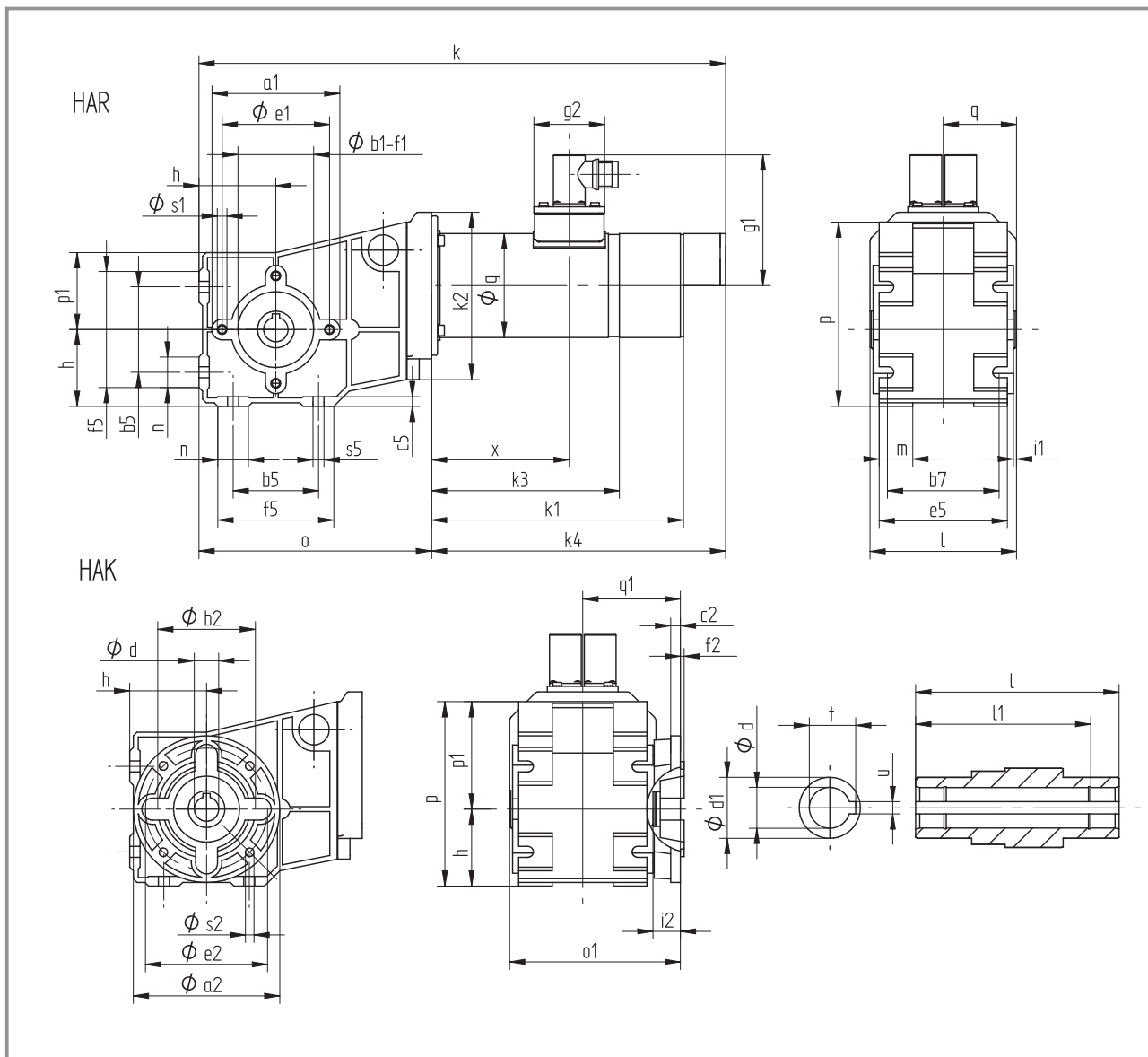
Zusätzliche Bestellangaben

Schutzart	IP54	
	IP55	
Ausführung B-Seite	mit Resolver	
	mit Federkraftbremse und Resolver	
	mit Permanentmagnetbremse und Resolver	
	mit Absolutwertgeber single turn	
	mit Absolutwertgeber multi turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Federkraftbremse und Absolutwertgeber multi turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber single turn	
	mit Permanentmagnetbremse und Absolutwertgeber multi turn	
Getriebebauform	VAR	
	VAK	
	HAR	
	HAK	
Abtriebsflanschdurchmesser	120 mm	
	160 mm	
Hohlwellenbohrung	20 mm	
	25 mm	
Wellenlage bei Ausführung VAR		3 5 8
Flansch-Wellenlage bei Ausführung VAK		3 5
Flanschlage bei Ausführung HAK		3 5
Einbaulage		A B C D E F
Lage elektrischer Anschluss		2 3 4 5

Typenschlüssel siehe Seite 9.
Einbaulage siehe Seite 10.



Abmessungen Typ GKR04-2G□A□-056C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ J7	b ₂ J7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d H7	d ₁	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i ₁	i ₂
GKR04-2GHA□-056C22	36	104	120	62	80	70	90	8	8	20	30	88	100	105	3	3	95	85	106	58	63	2,5	20
			160		110					25	35		130			3,5							

Getriebemotor	k BS	k ₁ RS	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	m	n	o	o ₁	p	p ₁	q	q ₁	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GKR04-2GHA□-056C22	431,5	188,5	200	129	156	241	252,5	120	106	28	25	190,5	140	151	63	60	80	M8	7	9	22,8	6	113	8,5-11
																			9		27	8		

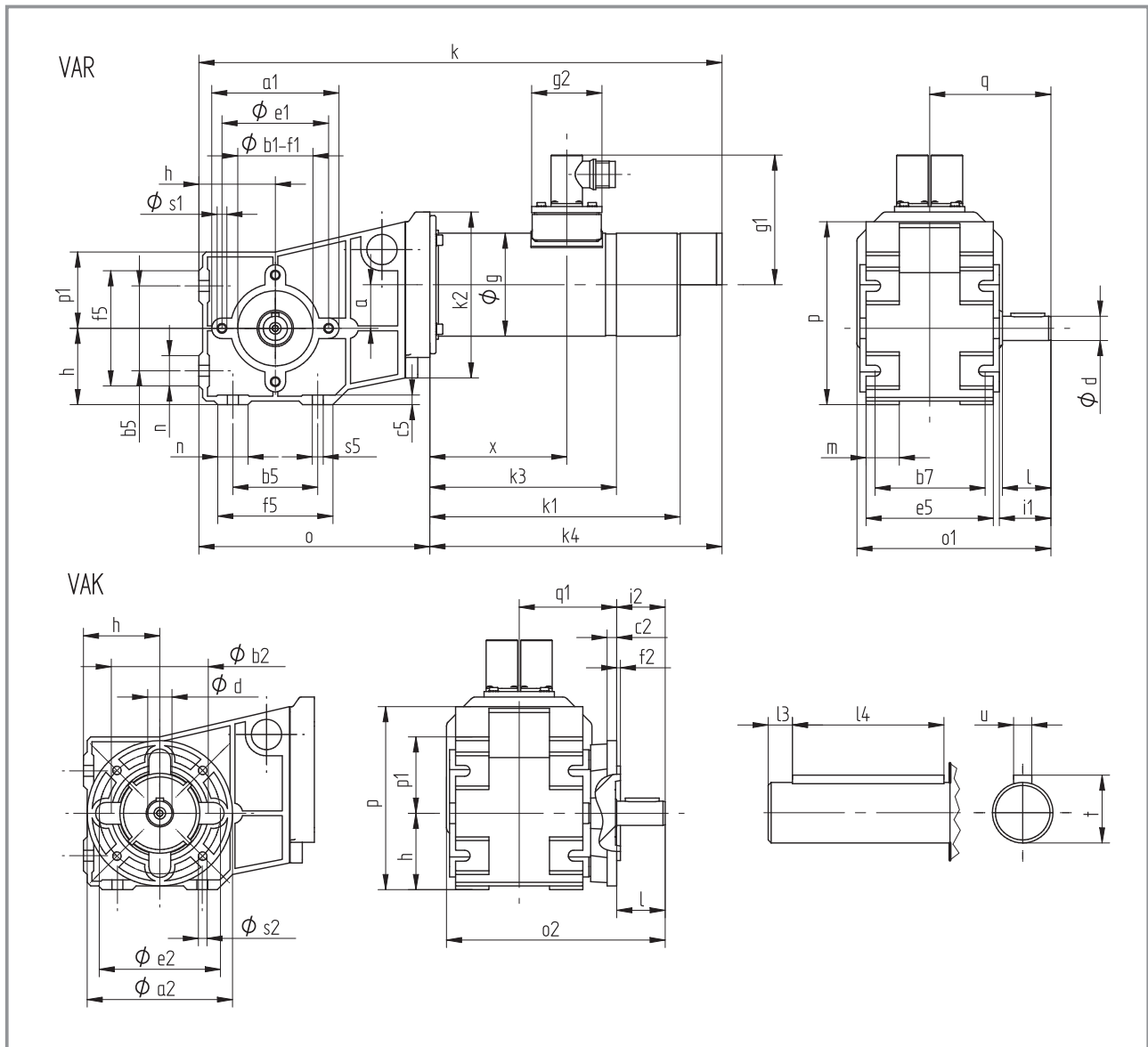
Maße in mm



Antriebsauswahl

Servo-Kegelradgetriebemotoren GKR

Abmessungen Typ GKR04-2GVA□-056C22



Getriebemotor	a	a ₁	a ₂	b ₁ J7	b ₂ j7	b ₅	b ₇	c ₂	c ₅	d k6	d ₂	e ₁	e ₂	e ₅	f ₁	f ₂	f ₅	g	g ₁	g ₂	h	i ₁	i ₂	k BS	k ₁ RS
GKR04-2GVA□-056C22	36	104	120	62	80	70	90	8	8	20	M6	88	100	105	3	3	95	85	106	58	63	42,5	20	431,5	188,5
			160		110								130			3,5									

Getriebemotor	k ₁ AG	k ₂	k ₃ XX	k ₄ BS	k ₄ BA	l	l ₁	l ₂	m	n	o	o ₁	o ₂	p	p ₁	q	q ₁	s ₁	s ₂	s ₅	t	u	x	Gewicht
GKR04-2GVA□-056C22	200	129	156	241	252,5	40	5	28	28	25	190,5	140	168	151	63	60	80	M8	7	9	22,8	6	113	8,5-11
																			9		27	8		

Maße in mm

Gut zu wissen | warum wir für Sie da sind



„Unsere Kunden kommen zuerst. Ihre Zufriedenheit ist unsere Motivation. In Kundenvorteilen denken heißt, durch Zuverlässigkeit Ihre Produktivität zu erhöhen.“



„Die Welt ist unser Markt. Wir entwickeln und produzieren international. Weltweit sind wir in Ihrer Nähe.“



„Sie erhalten von uns genau das, was Sie brauchen – perfekt aufeinander abgestimmte Produkte und Lösungen mit den passenden Funktionen für Ihre Maschinen und Anlagen. Das verstehen wir unter Qualität.“



„Nutzen Sie unser Know-how, das wir seit mehr als 60 Jahren in unterschiedlichen Branchen gesammelt und konsequent in Produkte, Bewegungsfunktionen sowie vorbereitete Branchen-Lösungen umgesetzt haben.“



„Wir identifizieren uns mit Ihren Zielen und streben eine langfristige Partnerschaft an, bei der beide Seiten gewinnen. Kompetente Beratung führt zu passenden Lösungen. Wir sind für Sie da und unterstützen Sie in allen entscheidenden Prozessen.“

Auf unseren Service können Sie sich verlassen. Expertenrat bekommen Sie 24 Stunden an 365 Tagen im Jahr in mehr als 30 Ländern über unsere internationale Helpline 008000 24 Hours (008000 2446877).

Lenze GmbH & Co KG Kleinantriebe

Postfach 10 13 52 · D-31763 Hameln

Standort: Hans-Lenze-Straße 1 · D-32699 Extertal

Telefon (0 51 54) 82-0 · Telefax (0 51 54) 82-14 85

E-Mail: Kleinantriebe@Lenze.de · Lenze@Lenze.de

Lenze@Lenze.de

www.Lenze.com

13280574